

+10
Años

MECCANOID G15 ROBOT PERSONAL

MANUAL DE INSTRUCCIONES

Para consultar las instrucciones en otros idiomas, visita www.meccano.com

⚠ **ADVERTENCIA. PELIGRO DE ESTRANGULAMIENTO.**
Cuerda larga. Por contener cuerdas que pueden enrollarse en el cuello del niño y producir ahogamiento no es conveniente para niños menores de 36 meses.

4 x C/LR14 1.5V
PILAS NO INCLUIDAS

¿PROBLEMAS? CONTACTA CON NOSOTROS

Servicio de atención al cliente

Tfno. 902 901 797

Email: sat@bizak.es



Contenido: 600 piezas, 1 MeccaBrain™, 1 módulo LED, 3 herramientas, 4 servos (motores), ensamblaje para 2 ruedas traseras, ensamblaje con 2 motores y caja de engranajes, 1 cable USB

1

MONTAJE

2

CONÉCTALO

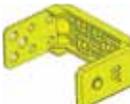
3

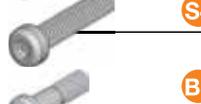
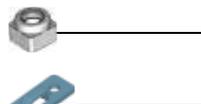
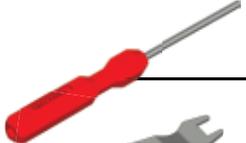
CÓMO JUGAR

ÍNDICE

1. MONTAJE	5-29
1.1 CONSTRUYE TU ROBOT	7-29
2. CONÉCTALO	30
2.1 CONÉCTALO Y DESCARGA TU IDIOMA.	30
2.2 CONECTA LOS COMPONENTES ELECTRÓNICOS	31
3. CÓMO JUGAR.....	32
3.1 VAMOS A JUGAR.....	32
3.2 TARJETA DE COMANDOS	33
3.3 COMANDOS DE VOZ	34
3.4 PROGRAMAR LA APLICACIÓN.....	35
INFORMACION PARA EL CONSUMIDOR.....	36

MONTAJE

	M102 x1		M904 x1		M218 x8
	M902 x4		M019 x3		M018 x1
	M045R x1		M119 x3		M004 x3
	M045L x1		M026 x2		M002 x4
	M016 x4		M026 x4		M010 x4
	M006 x4		M020 x1		M217 x4
	M905 x1		M009 x2		M005 x2
	M013 x1		M025 x10		M003 x6
	M101 x4		M031 x2		M001 x20
	M100 x4		M212 x2		M213 x2
			M107 x2		M007 x2
			M107 x2		M021 x2
			M107 x2		M029 x8
					USB x1

	B4 38,1 mm 1 1/2"	B696 x8
	31,75 mm 1 1/4"	C935 x2
	S4 19 mm 3/4"	A911 (0111) x16
	B1 14,7 mm 3/16"	A247 (0147D) x4
	S3 12 mm 1/2"	A411 (0111A) x195
	S2 9,5 mm 3/8"	A511 (0111C) x6
	M2 10,5 mm 7/16"	M908 x4
		A337 (0037A) x217
		M907 x14
		M044 x6
		M040 x4
		M201 x4
		C994 x1
		C993 x1
		A136 (0036C) x1



TRUCOS Y CONSEJOS QUE TE FACILITARÁN LA CONSTRUCCIÓN

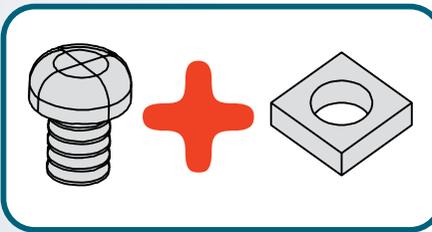
1



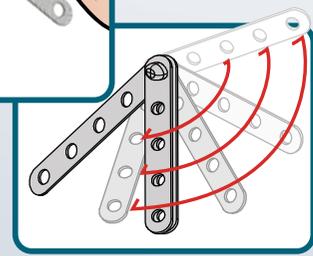
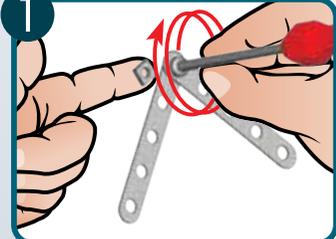
2



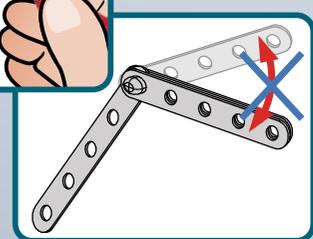
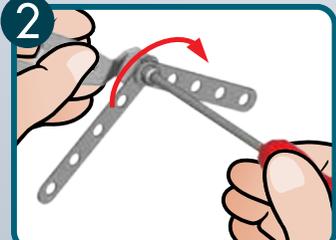
3



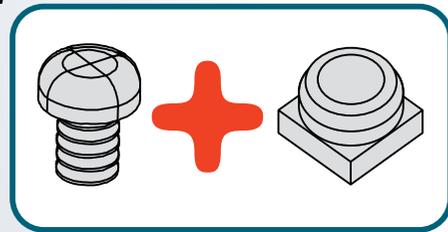
1



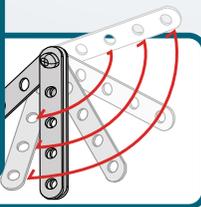
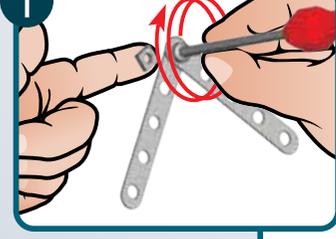
2



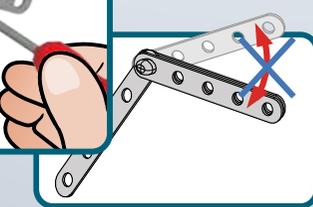
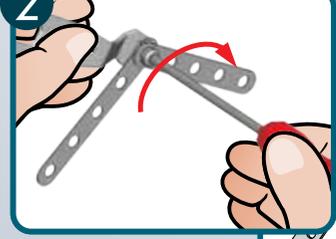
4



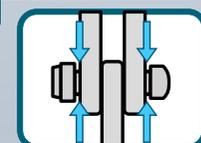
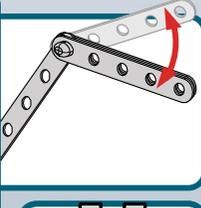
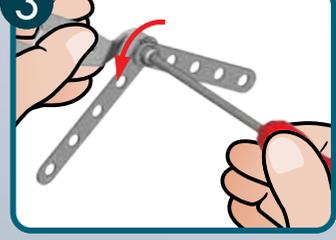
1



2



3



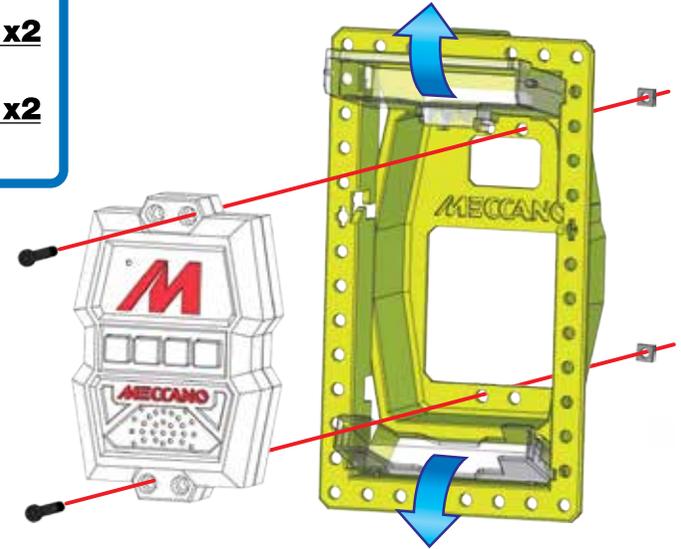
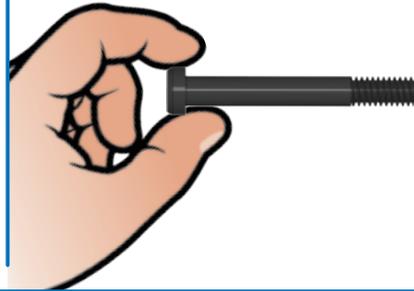
1.1 MONTA TU ROBOT



1

	x1		x2
	x1		x2

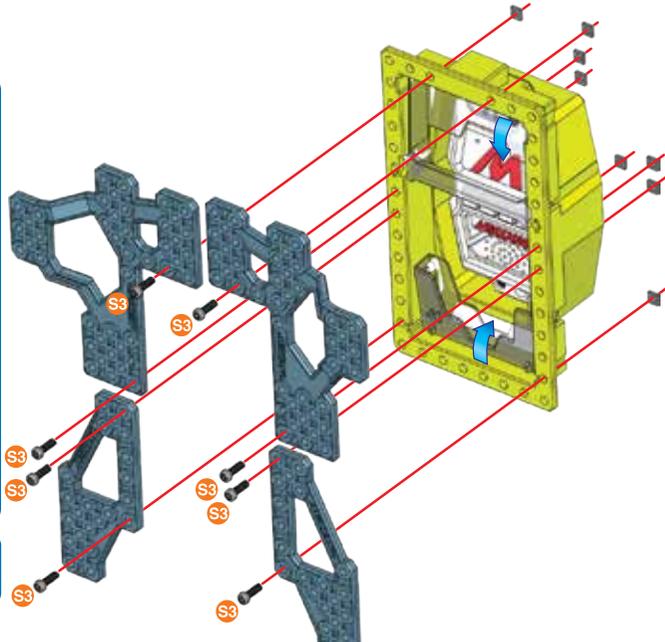
	1:1
--	-----



2

	x1
	x1
	x2
	x8
	x8

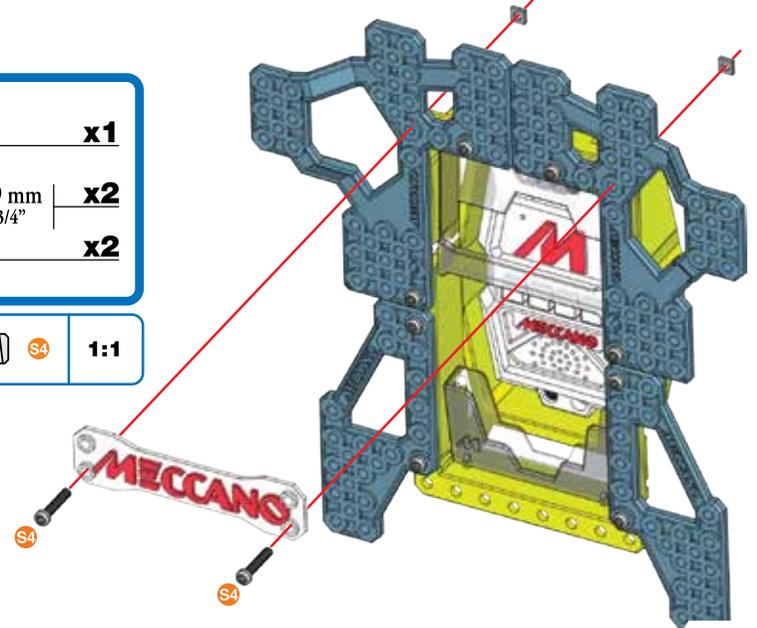
	1:1
--	-----



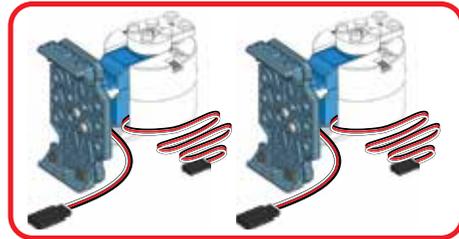
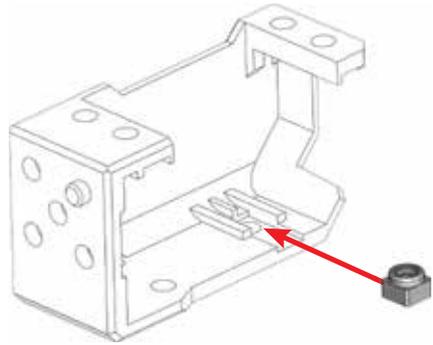
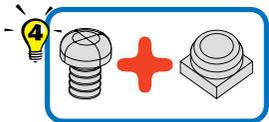
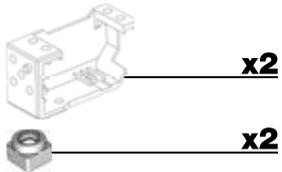
3

	x1
	x2
	x2

	1:1
--	-----

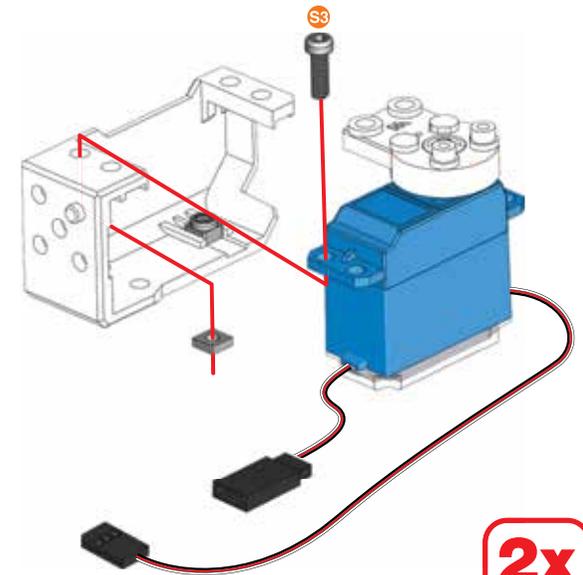
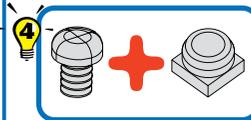
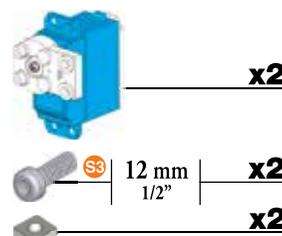


4



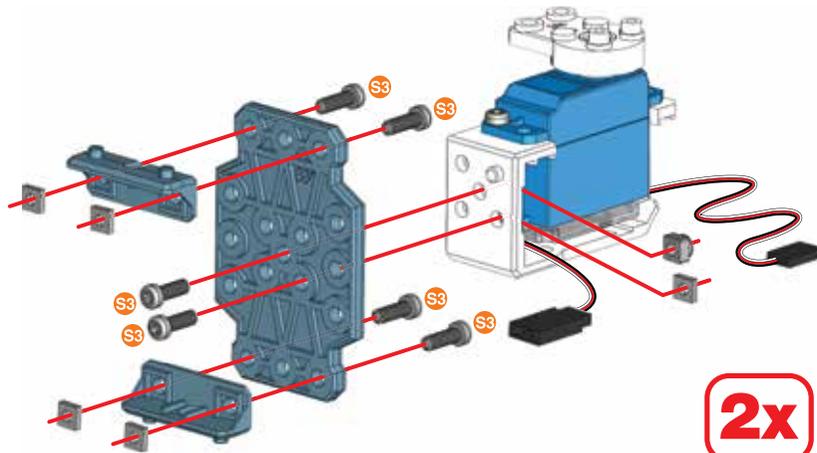
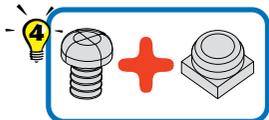
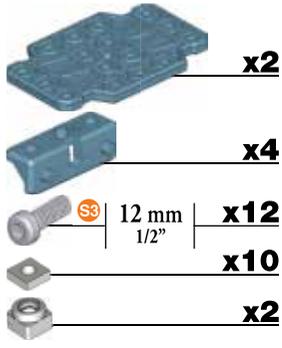
2x

5



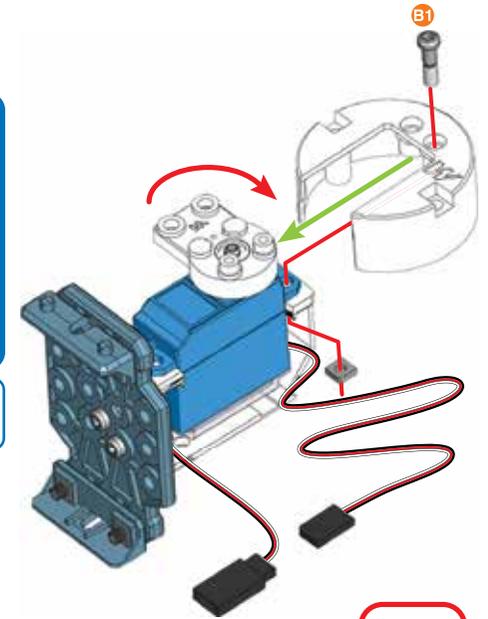
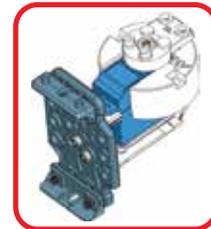
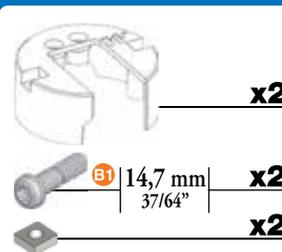
2x

6



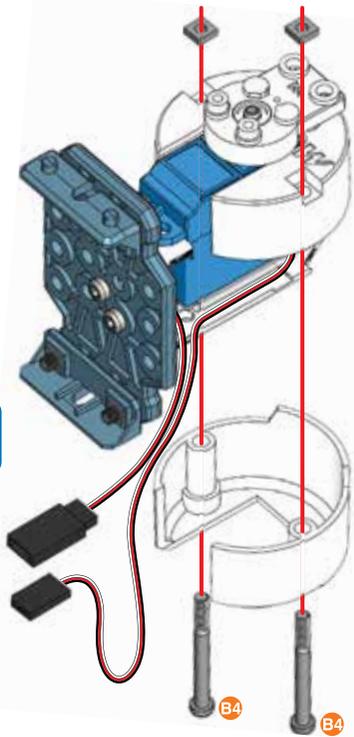
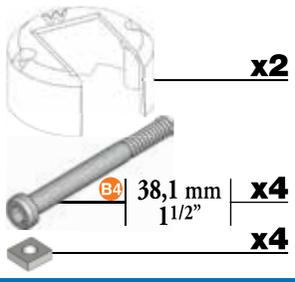
2x

7

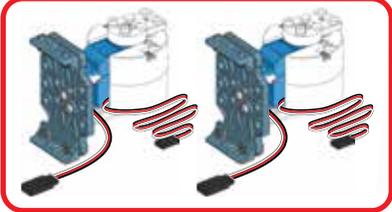


2x

8

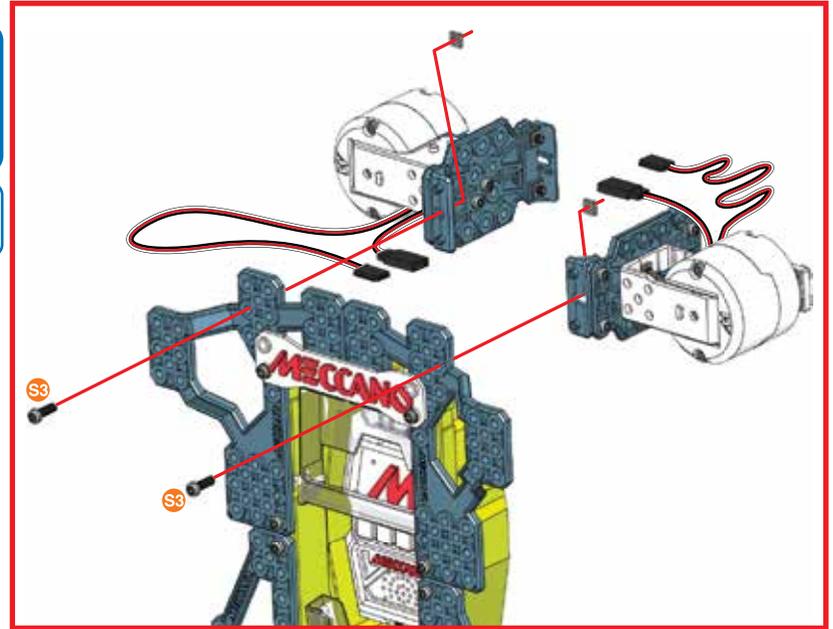
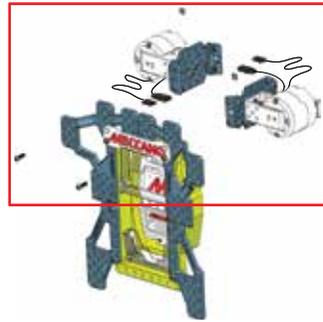
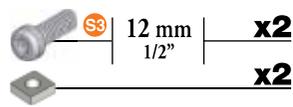


x2

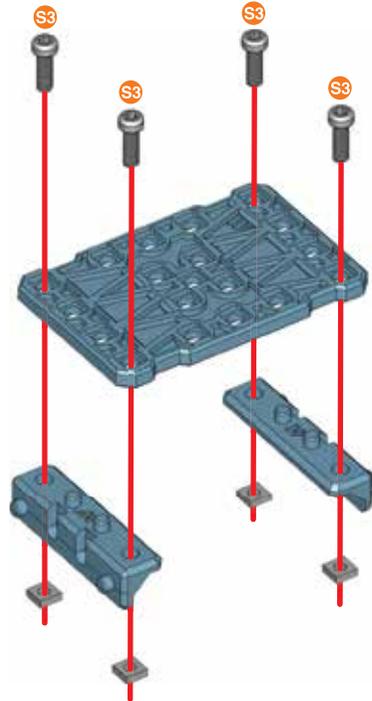
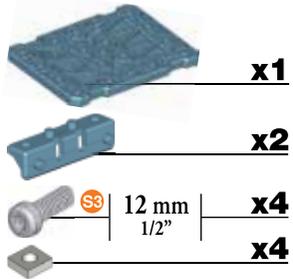


9

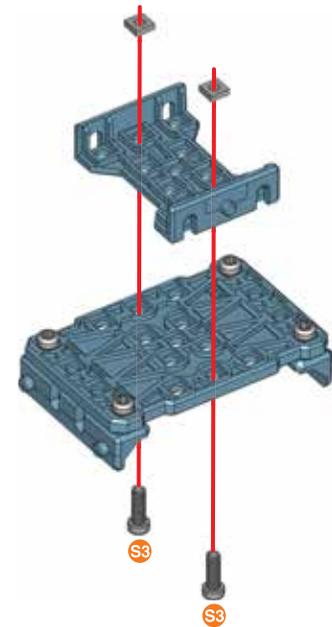
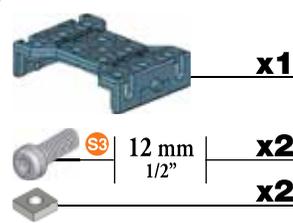
3 + 8 +



10

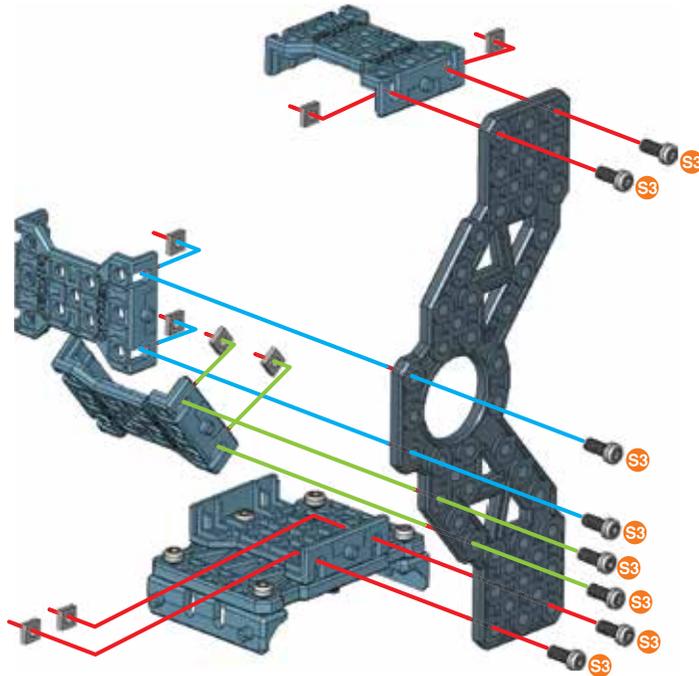
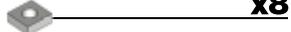
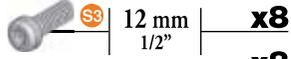


11

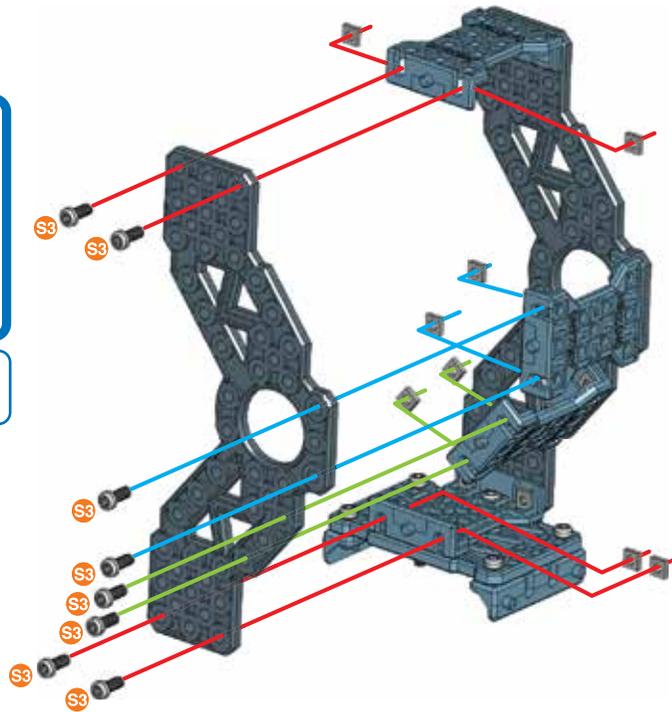
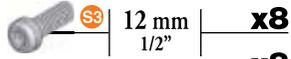


12

11+

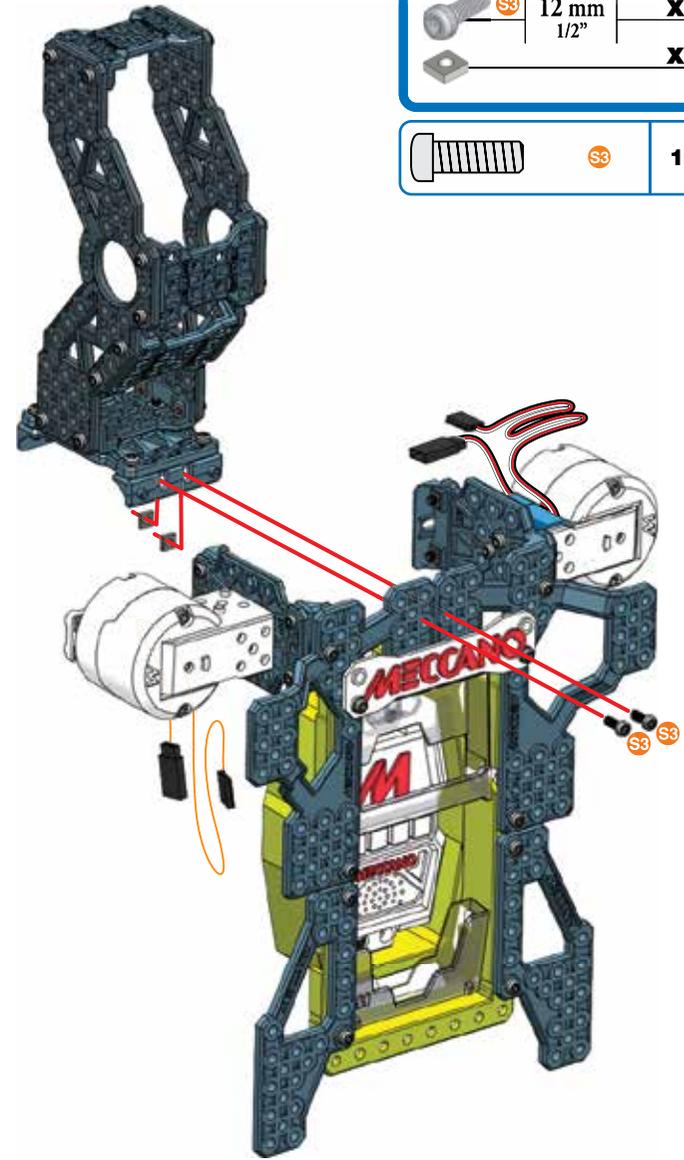
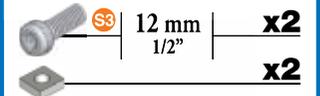


13



14

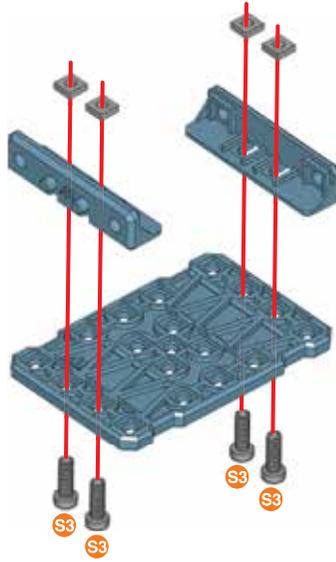
9 + 13+



15

-  **x2**
-  **x4**
-  **x8**
-  **x8**

	S3	1:1
--	----	-----



x2

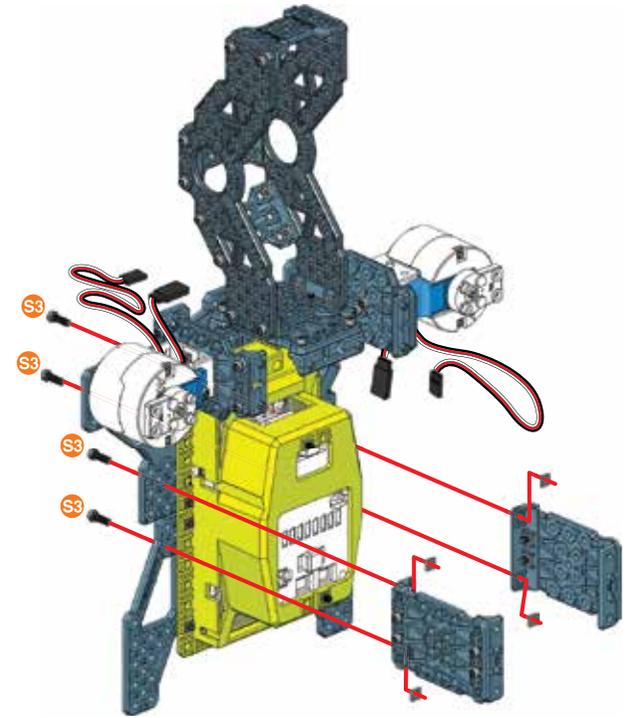


16

14 + 15 +

-  **x4**
-  **x4**

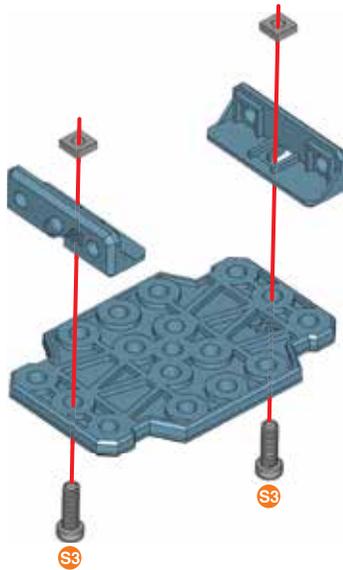
	S3	1:1
---	----	-----



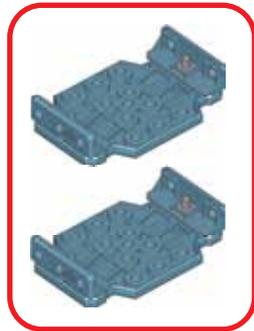
17

-  **x2**
-  **x4**
-  **x4**
-  **x4**

	S3	1:1
--	----	-----



x2

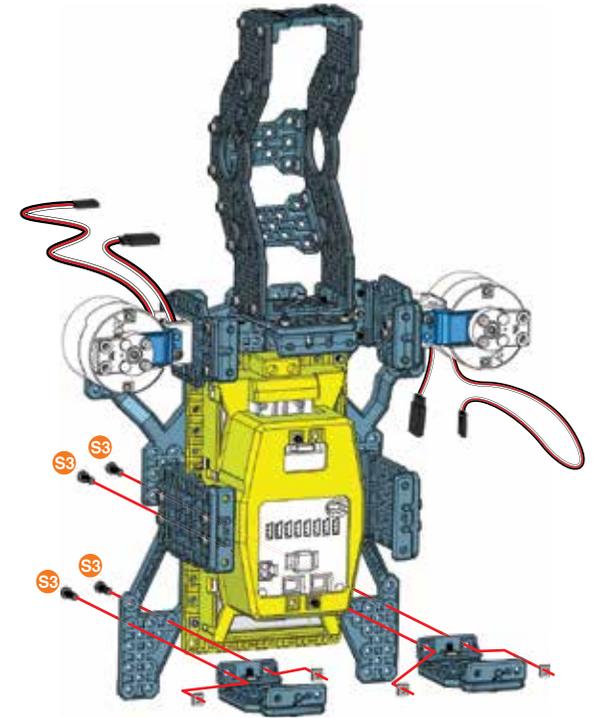


18

16 + 17 +

-  **x4**
-  **x4**

	S3	1:1
---	----	-----



19



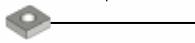
x1



x1



x4

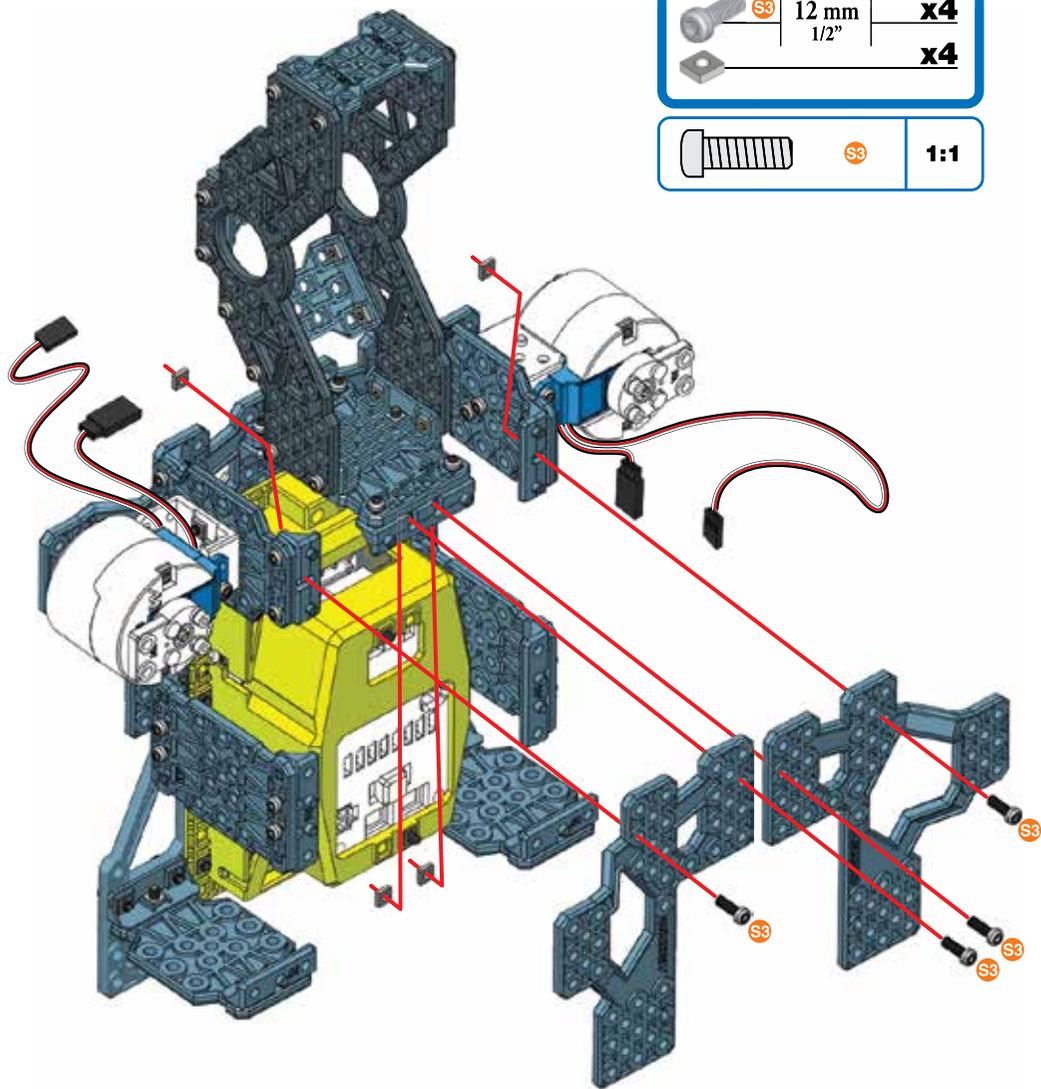


x4

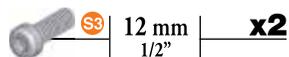


S3

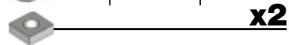
1:1



20



x2

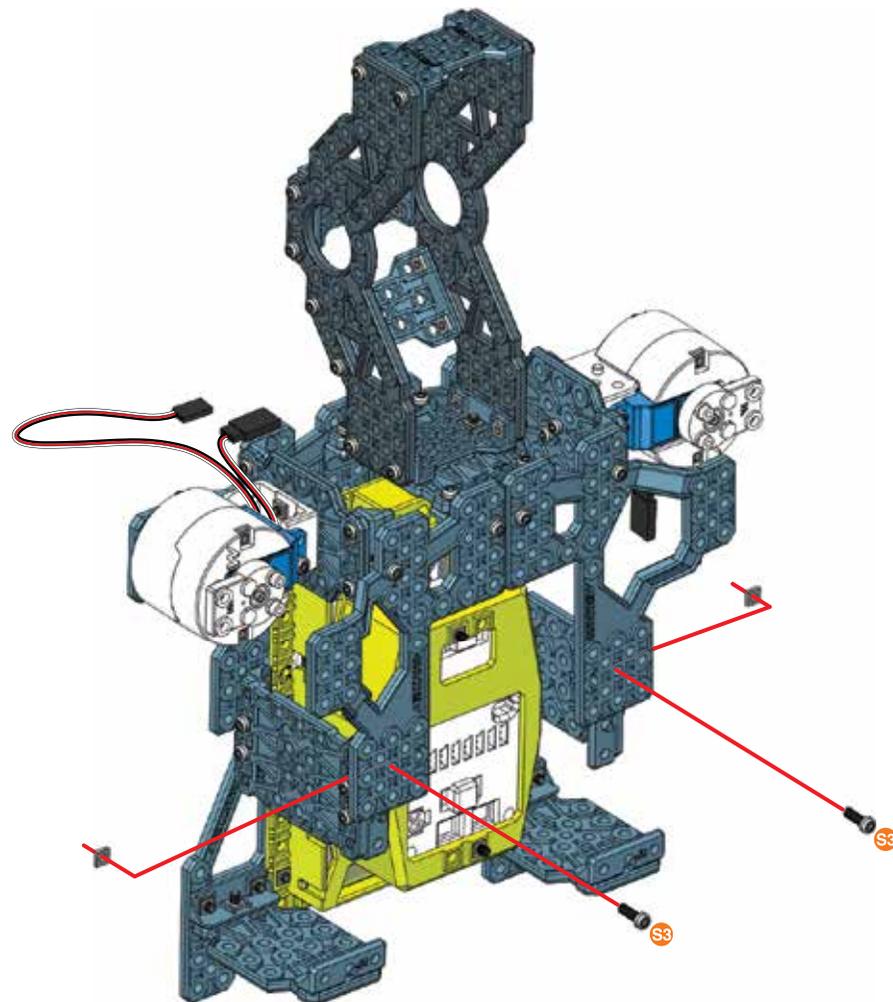


x2



S3

1:1



21



x2

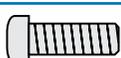


12 mm
1/2"

x6

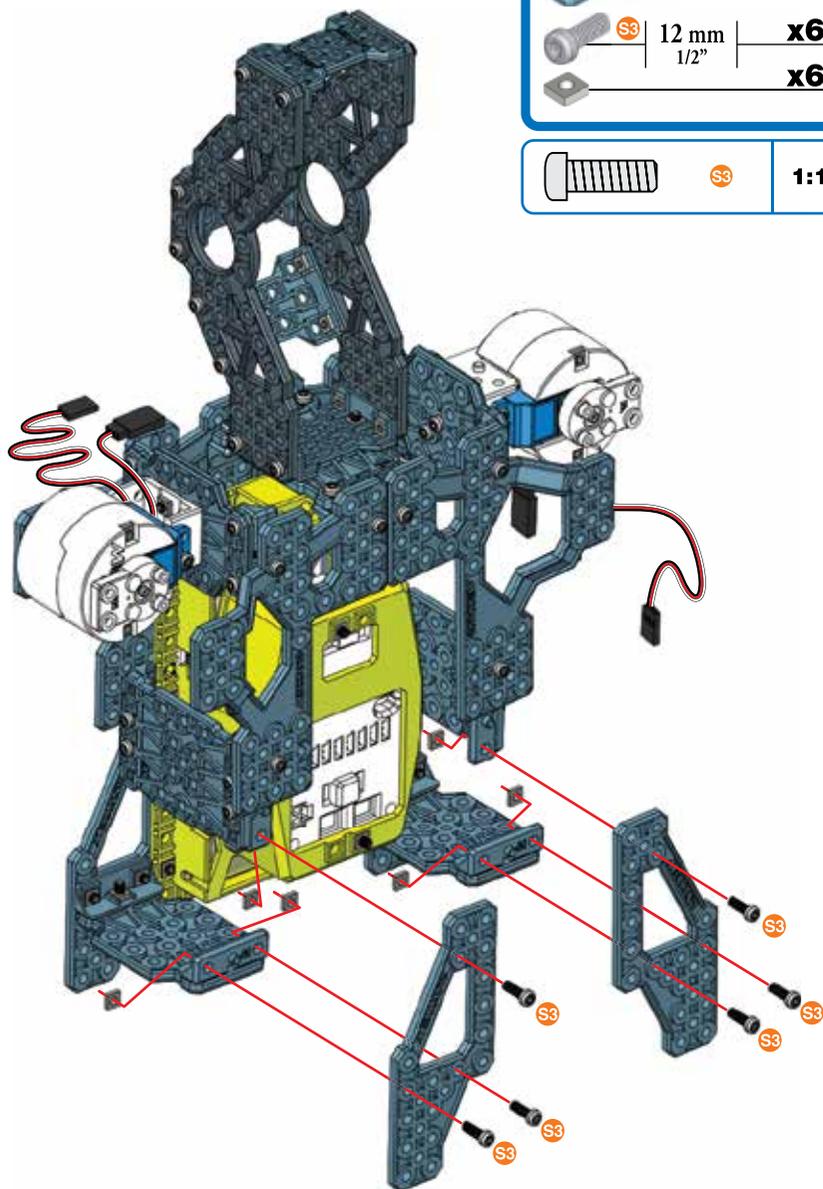


x6



S3

1:1



22



x1



12 mm
1/2"

x4

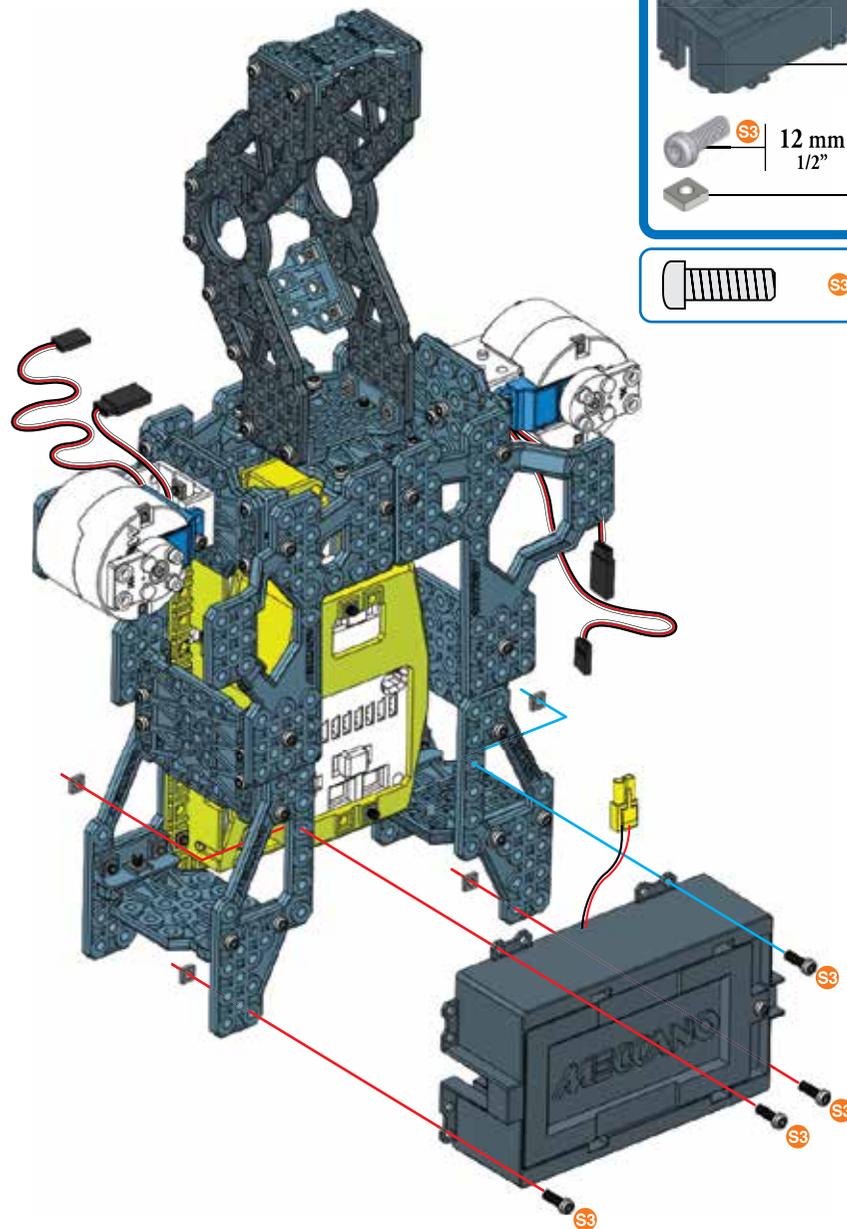


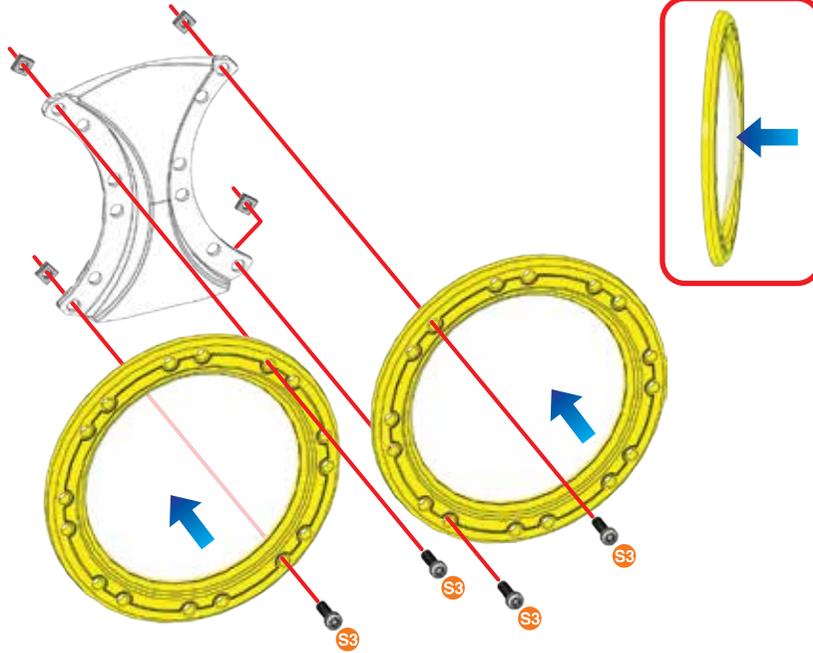
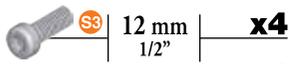
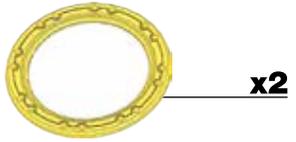
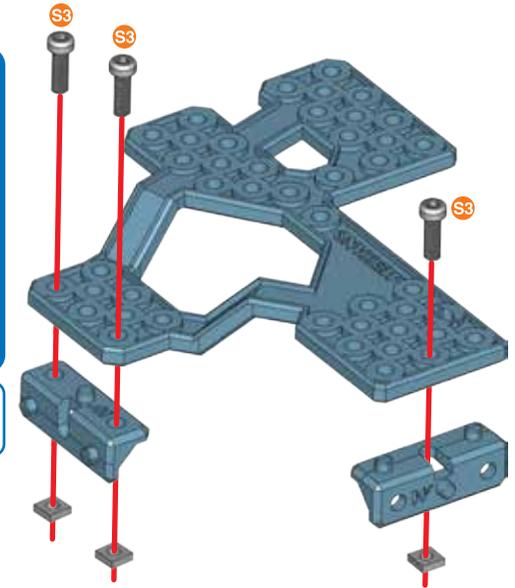
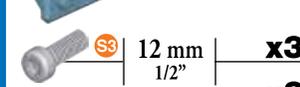
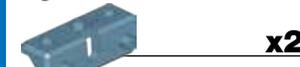
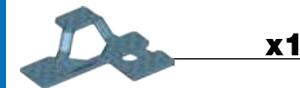
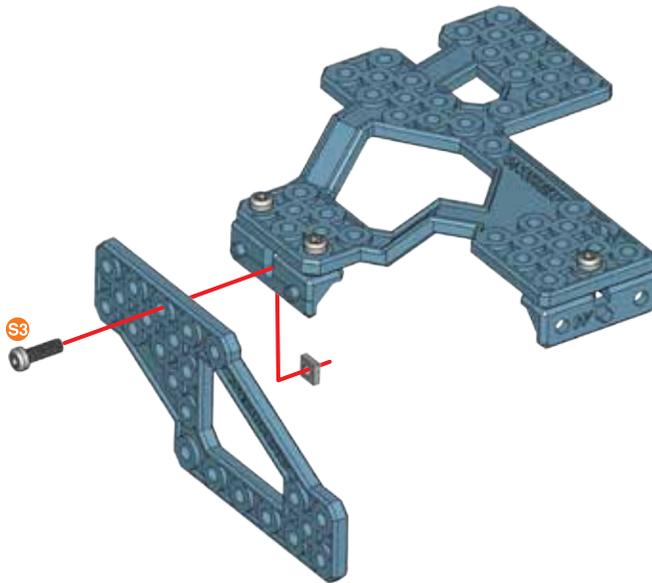
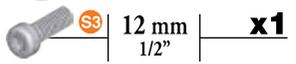
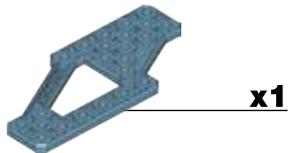
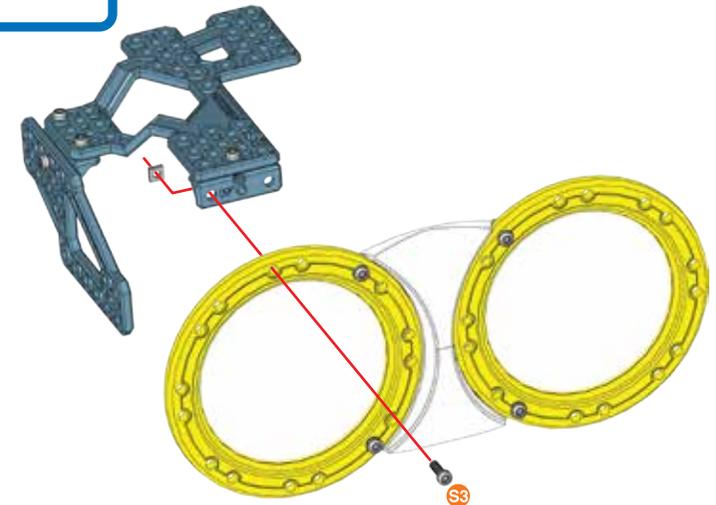
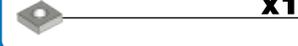
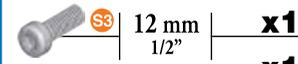
x4



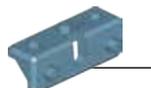
S3

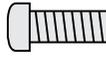
1:1

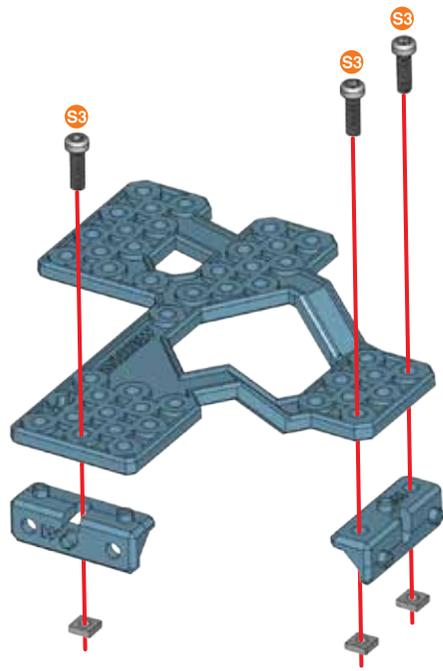


23**24****25****26****23 + 25 +**

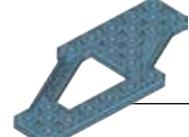
27

-  x1
-  x2
-  12 mm 1/2" x3
-  x3

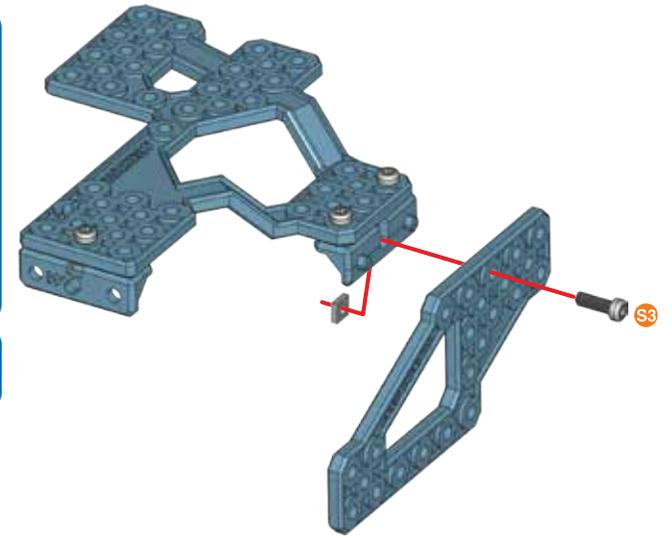
 S3 1:1



28

-  x1
-  12 mm 1/2" x1
-  x1

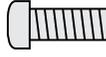
 S3 1:1

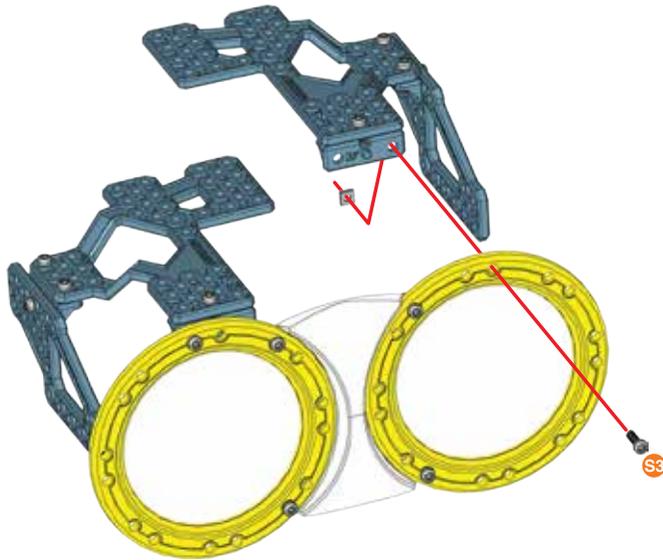


29

26 + 28 +

-  12 mm 1/2" x1
-  x1

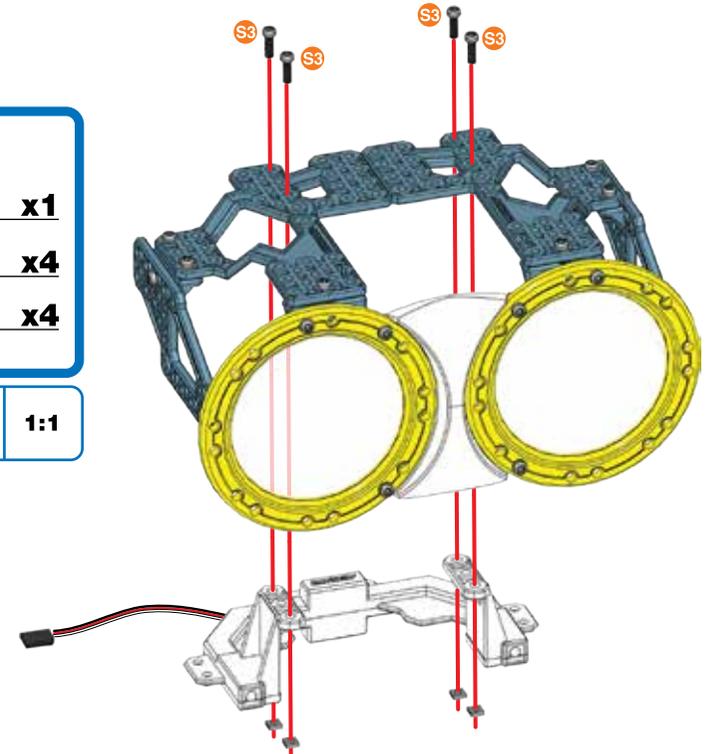
 S3 1:1



30

-  x1
-  12 mm 1/2" x4
-  x4

 S3 1:1

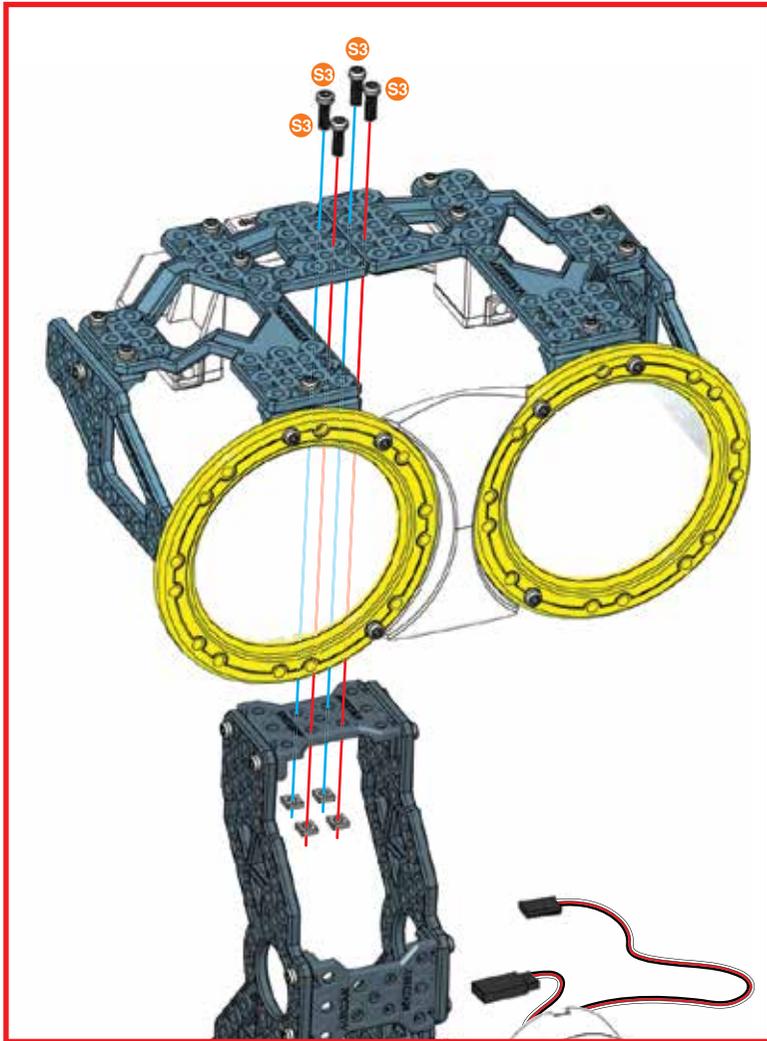
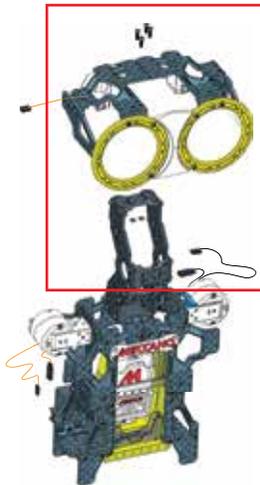


31

22 + 30 +

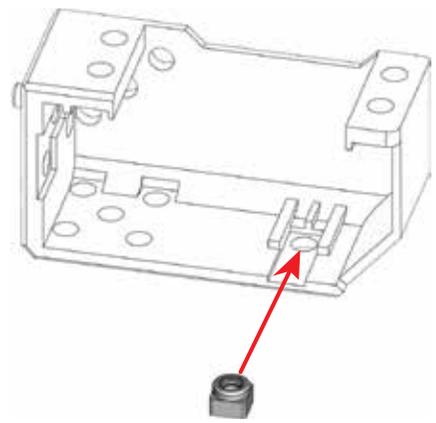
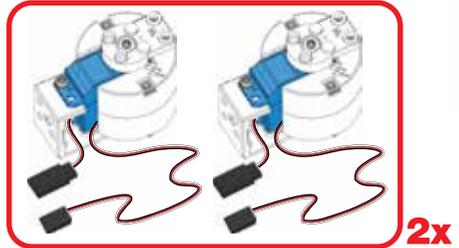
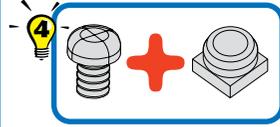
- S3 | 12 mm | **x4**
- x4**

- 1:1**



32

- x2**
- x2**

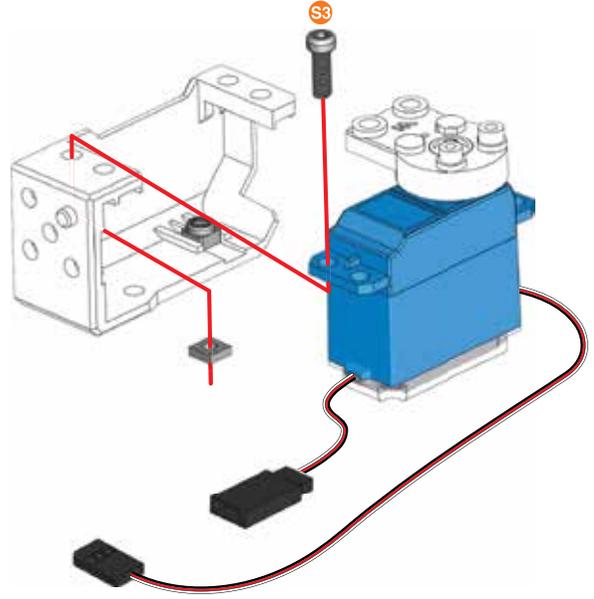


33

- x2**
- S3 | 12 mm | **x2**
- x2**

- 1:1**

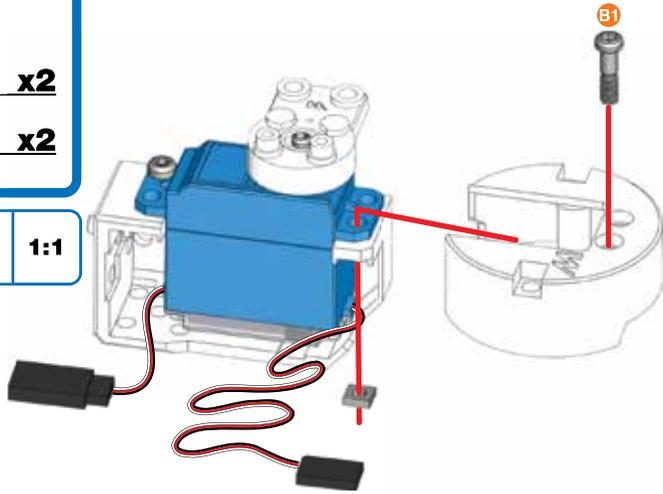
2x



34

- x2
- B1 14,7 mm | 37/64" x2
- x2

- S1 1:1

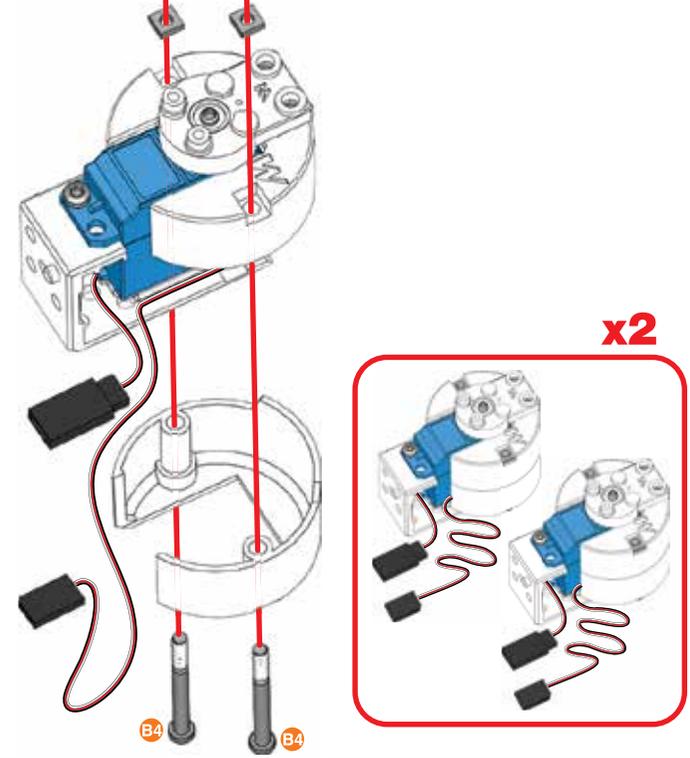


2x

35

- x2
- B4 38,1 mm | 1 1/2" x4
- x4

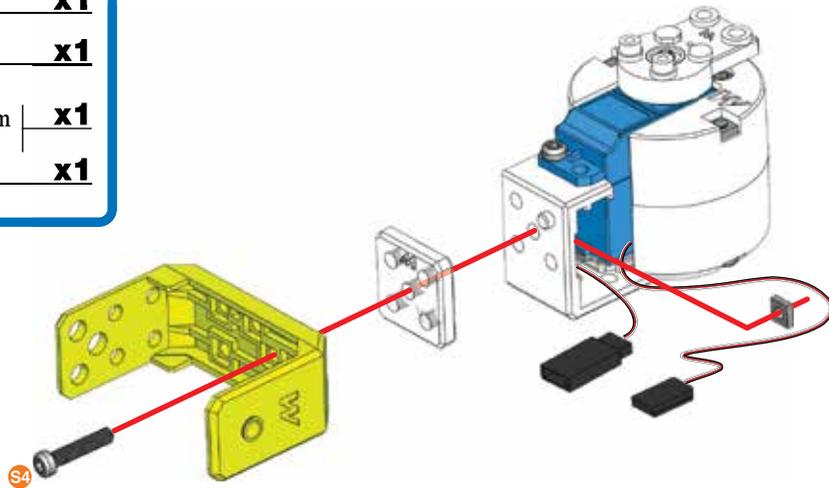
- S4 1:1



36

- x1
- x1
- S4 19 mm | 3/4" x1
- x1

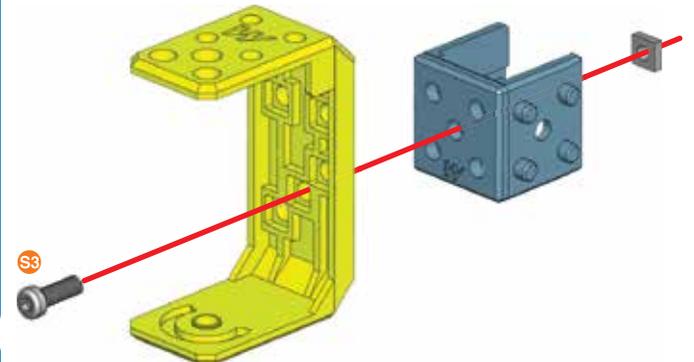
- S4 1:1

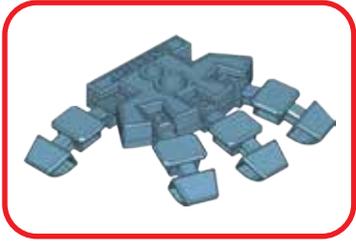
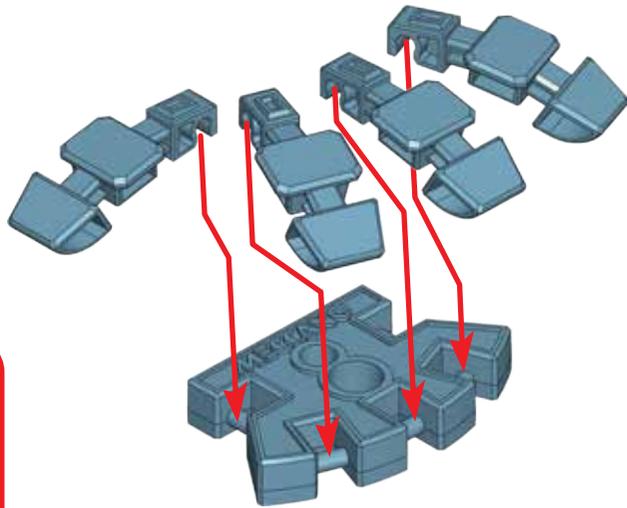
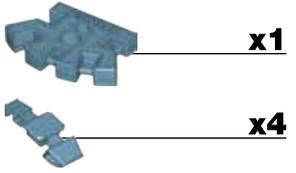
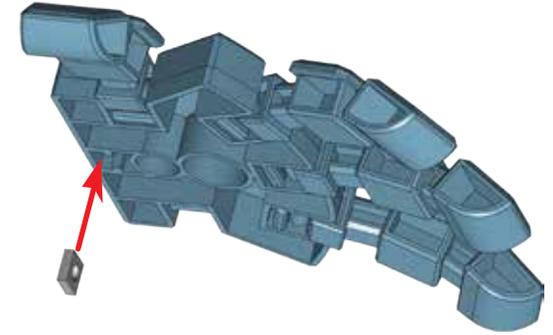
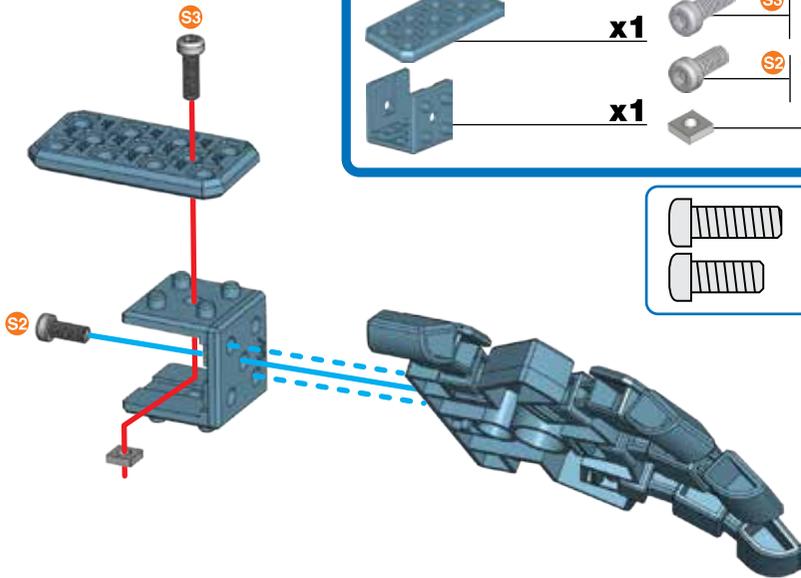
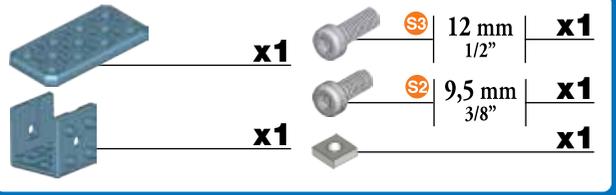
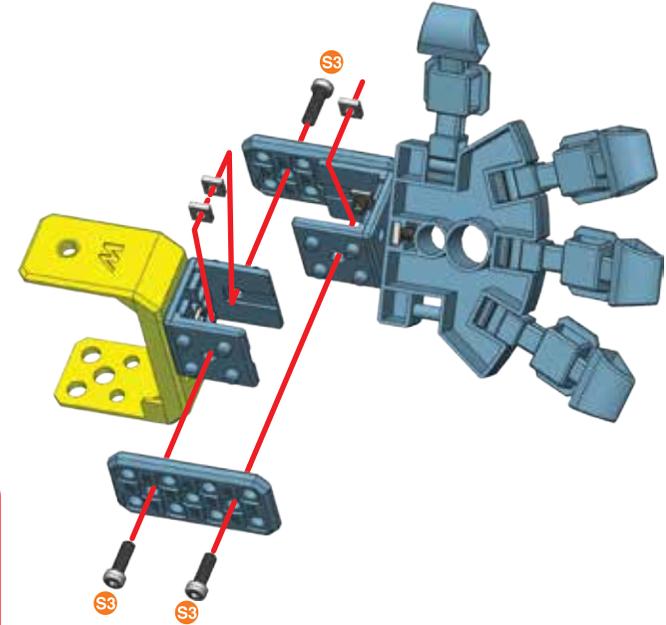
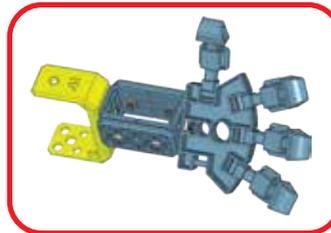
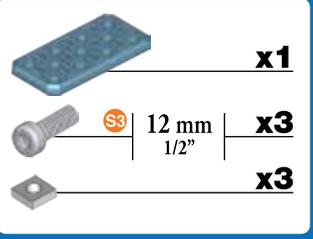


37

- x1
- x1
- S3 12 mm | 1/2" x1
- x1

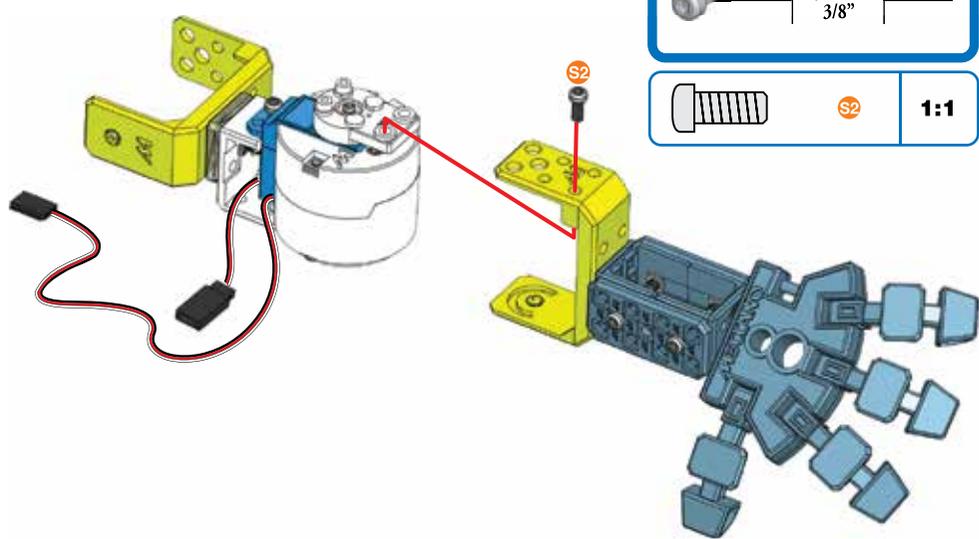
- S3 1:1



38**39****40****41****37 + 40 +**

42 (36) + (41) +

	S2	9,5 mm 3/8"	x1
	S2		1:1

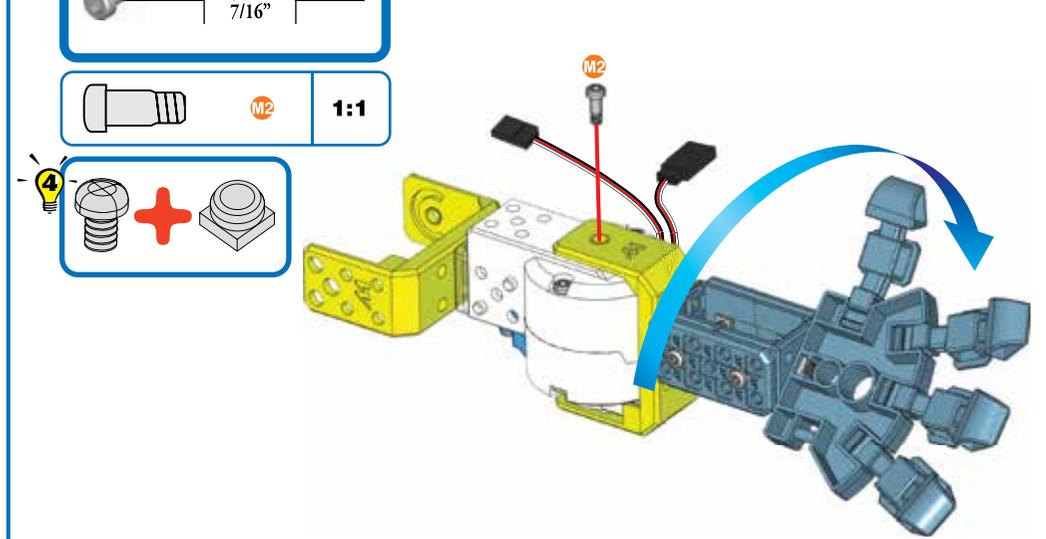


43

	M2	10,5 mm 7/16"	x1
	M2		1:1



+

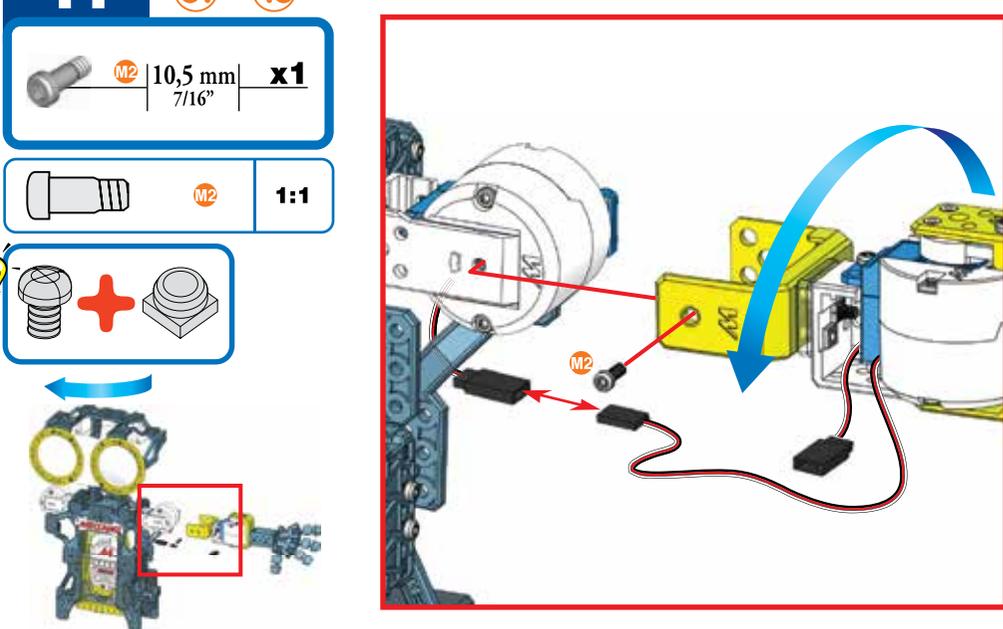



44 (31) + (43) +

	M2	10,5 mm 7/16"	x1
	M2		1:1

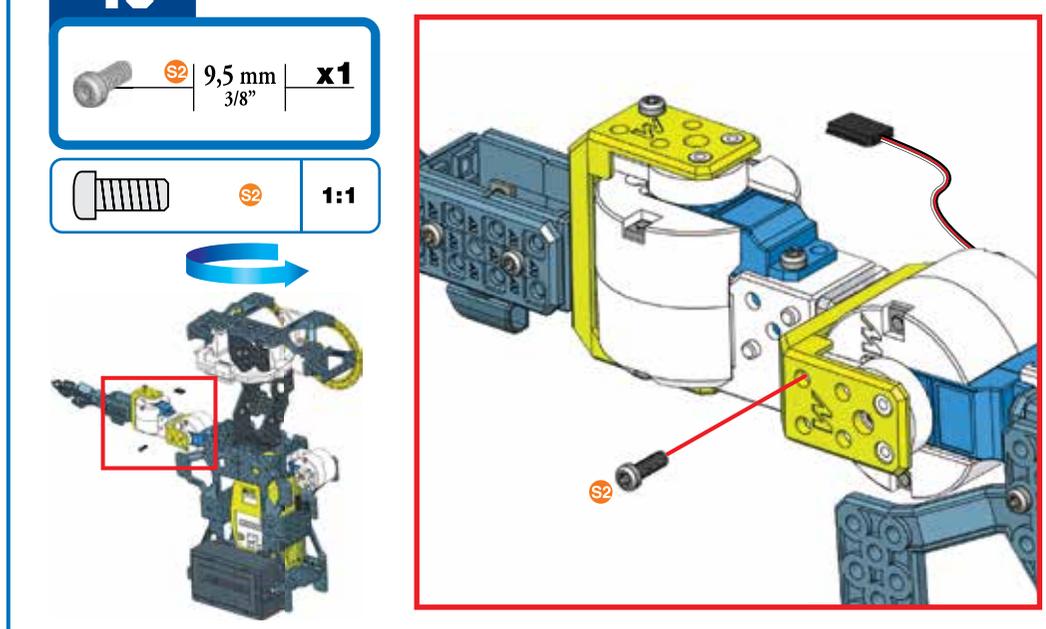


+

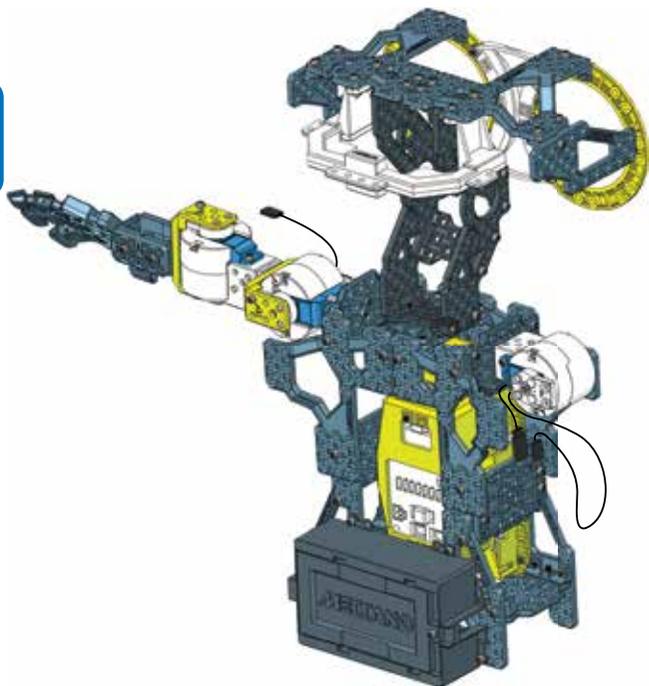



45

	S2	9,5 mm 3/8"	x1
	S2		1:1

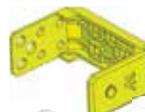


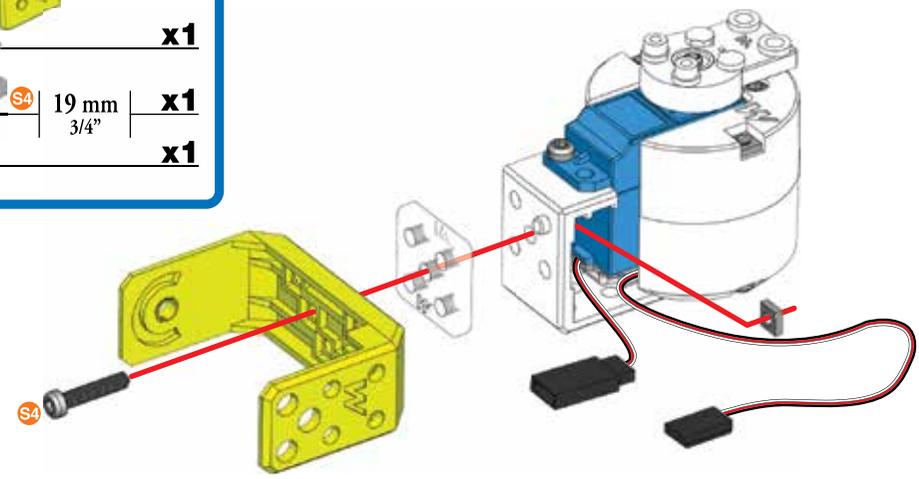
46



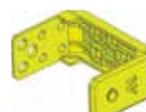
47

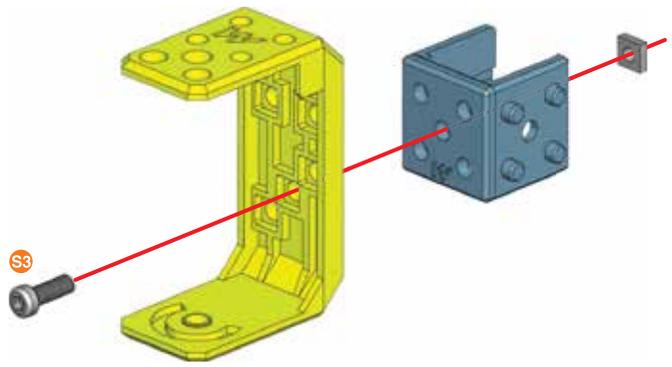
35+

-  x1
-  x1
-  19 mm | x1
3/4"
-  x1



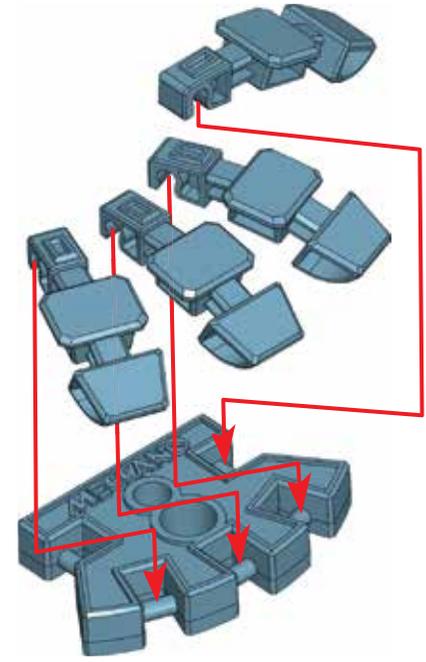
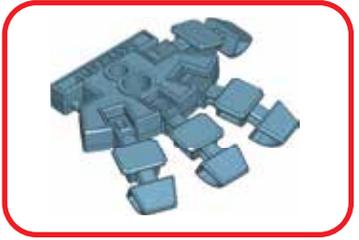
48

-  x1
-  x1
-  12 mm | x1
1/2"
-  x1



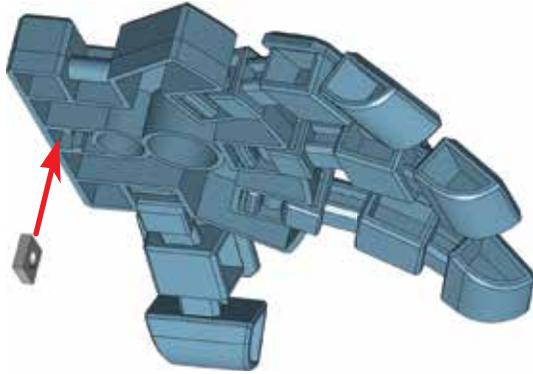
49

-  x1
-  x4



50

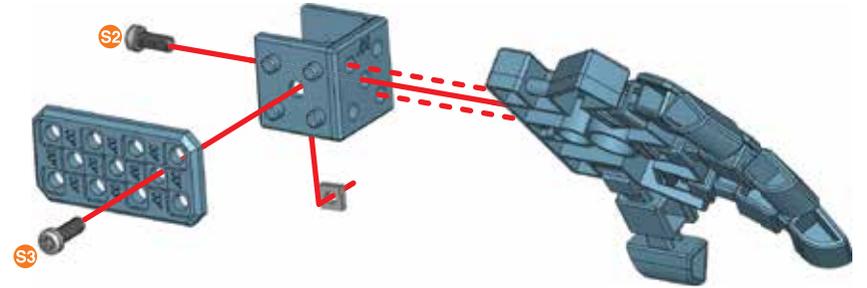
 **x1**



51

 x1	 S3 12 mm x1
 x1	 S2 9,5 mm x1
	 x1

 S3	1:1
 S2	

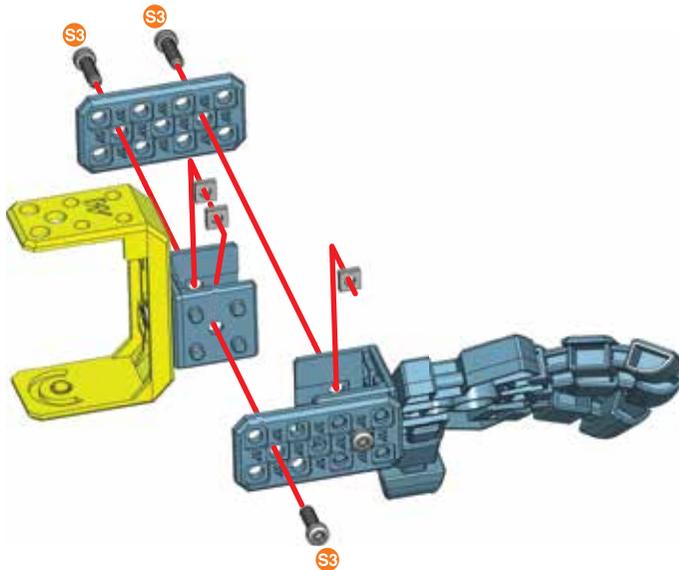
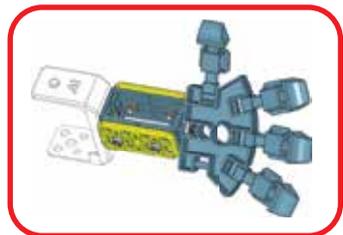


52

(48) + (51) +

 x1
 S3 12 mm x3
 x3

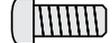
 S3	1:1
---	------------

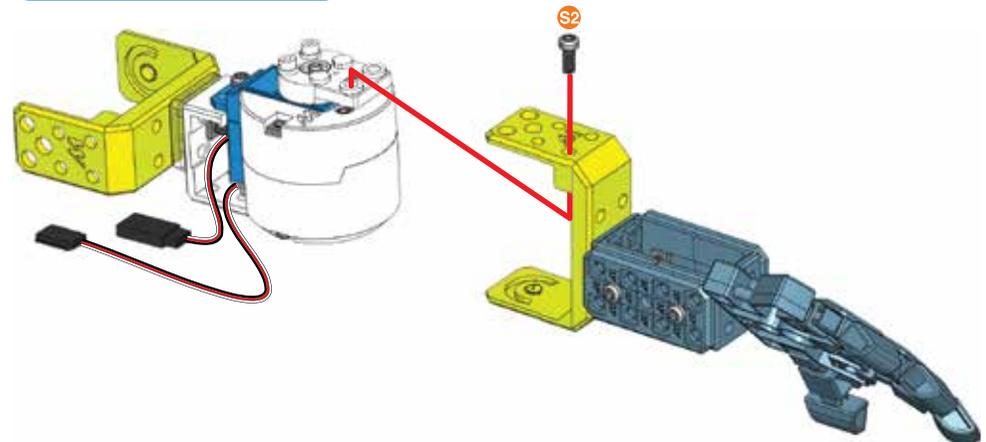


53

(47) + (52) +

 S2 9,5 mm x1
 S2

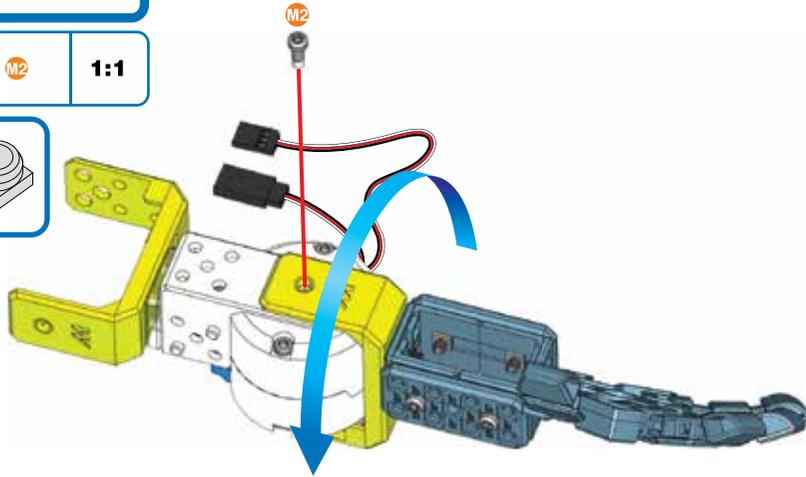
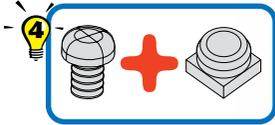
 S2	1:1
--	------------



54

M2 | 10,5 mm | x1
7/16"

M2 | 1:1



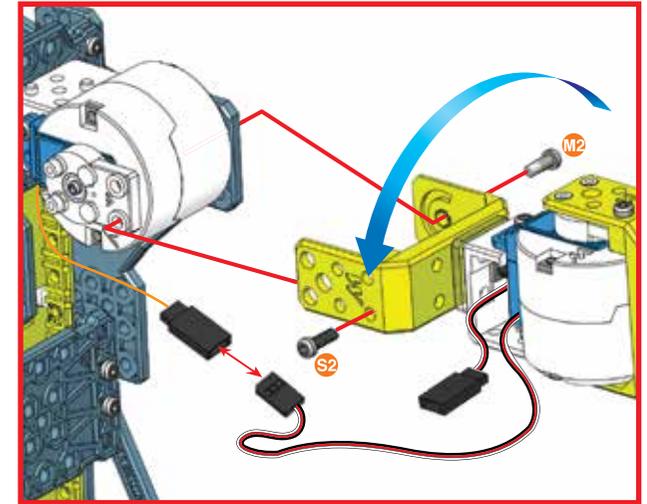
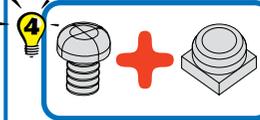
55

46 + 54 +

M2 | 10,5 mm | x1
7/16"

S2 | 9,5 mm | x1
3/8"

M2 | 1:1



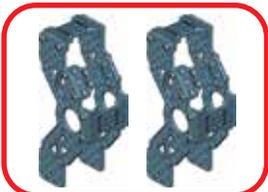
56

x2

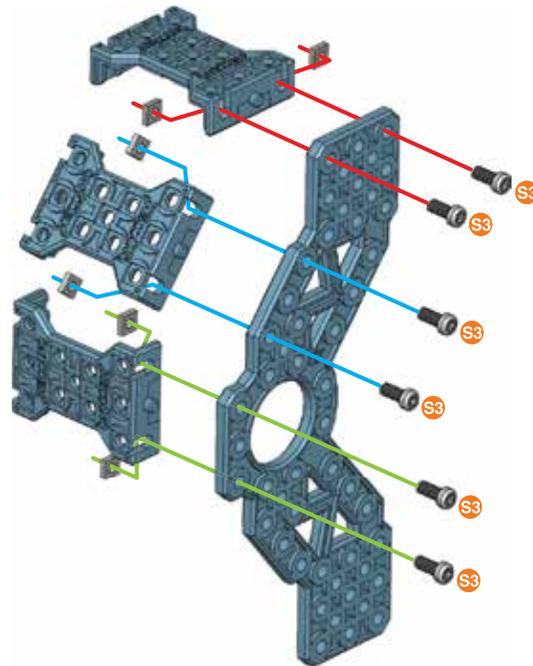
x6

S3 | 12 mm | x12
1/2"

S3 | 1:1



2x

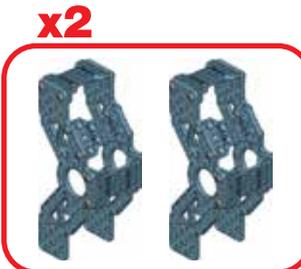


57

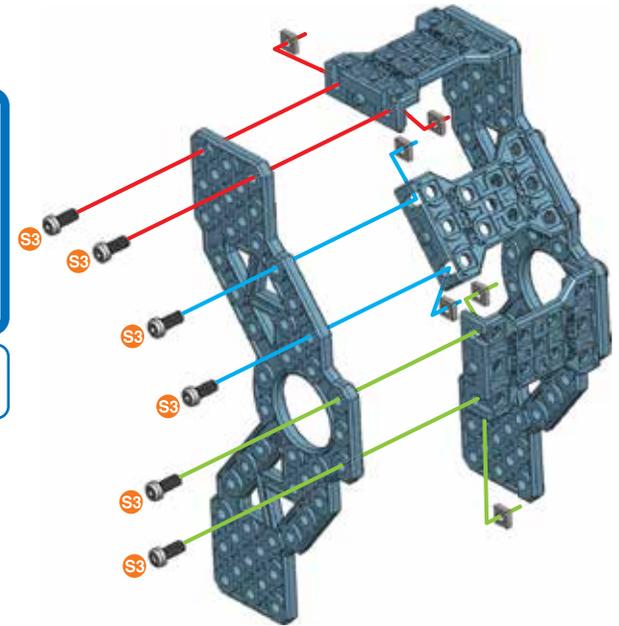
x2

S3 | 12 mm | x12
1/2"

S3 | 1:1



x2

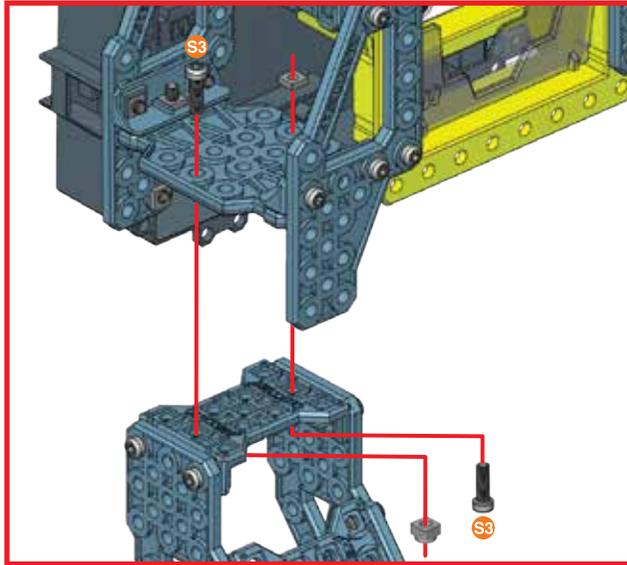
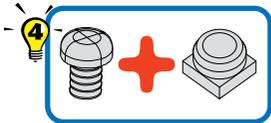


58

46 + 57 +

- 12 mm | 1/2" | **x2**
- | **x1**
- | **x1**

- | **1:1**

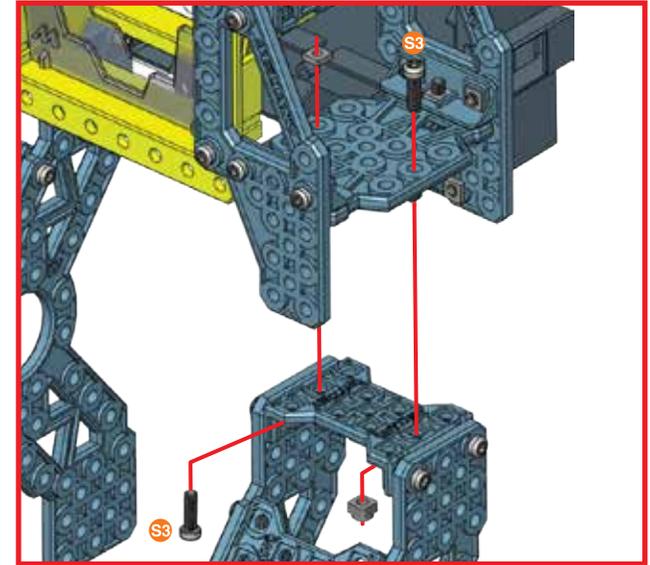
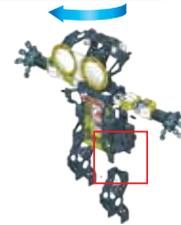
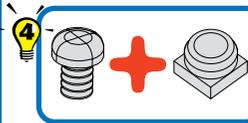


59

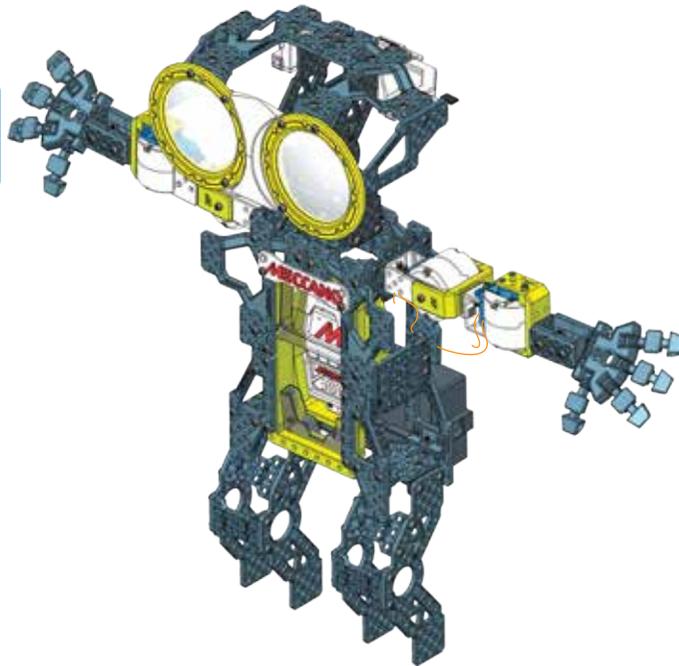
57 + 58 +

- 12 mm | 1/2" | **x2**
- | **x1**
- | **x1**

- | **1:1**



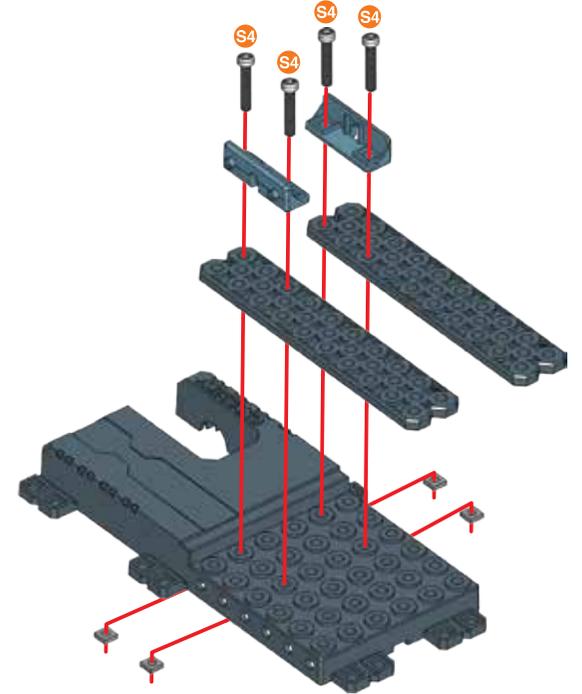
60



61

- x1**
- x2**
- x2**
- 19 mm | 3/4" | **x4**
- | **x4**

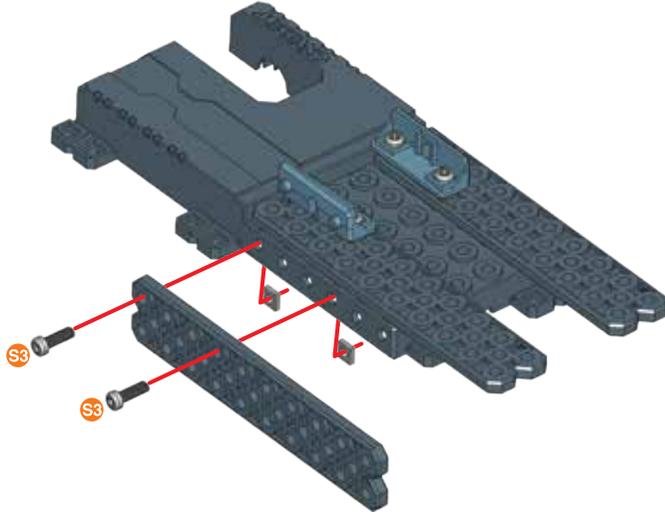
- | **1:1**



62

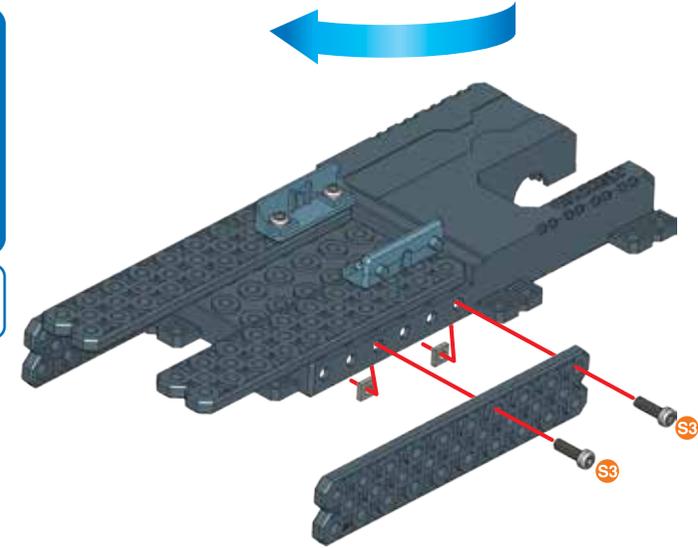
	x1
 12 mm 1/2"	x2
	x2

	S3	1:1
---	-----------	------------

**63**

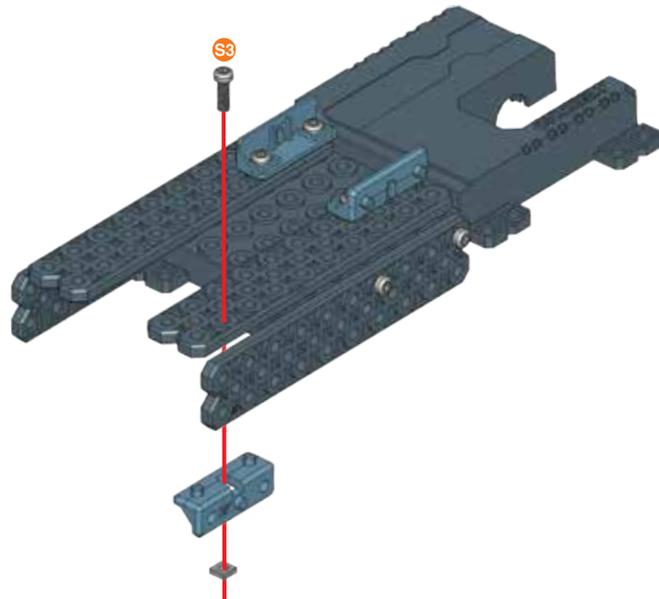
	x1
 12 mm 1/2"	x2
	x2

	S3	1:1
---	-----------	------------

**64**

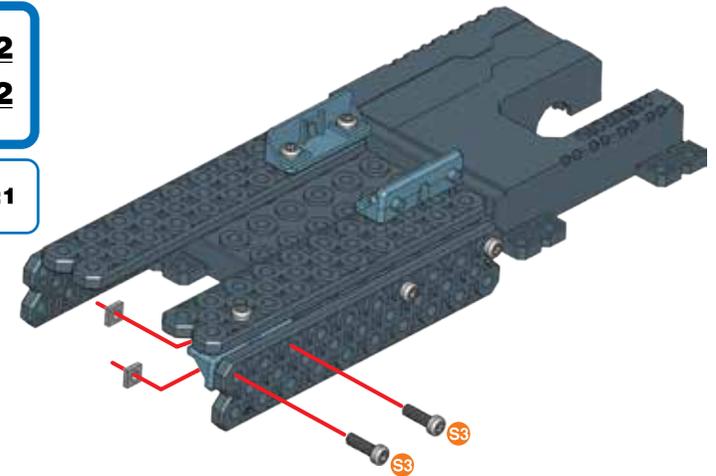
	x1
 12 mm 1/2"	x1
	x1

	S3	1:1
---	-----------	------------

**65**

 12 mm 1/2"	x2
	x2

	S3	1:1
---	-----------	------------

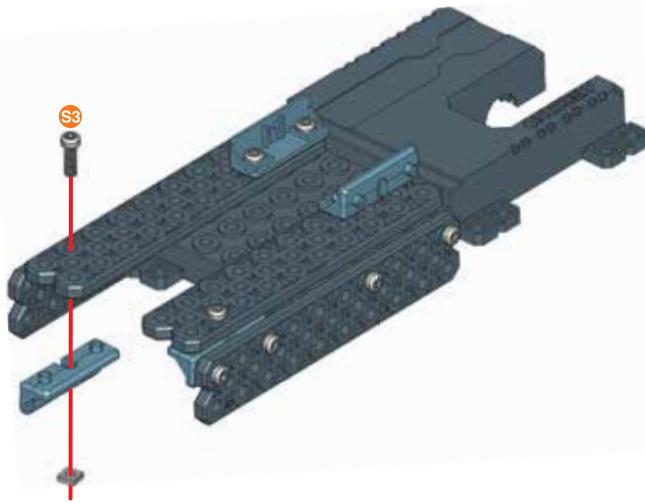


66

	x1
--	-----------

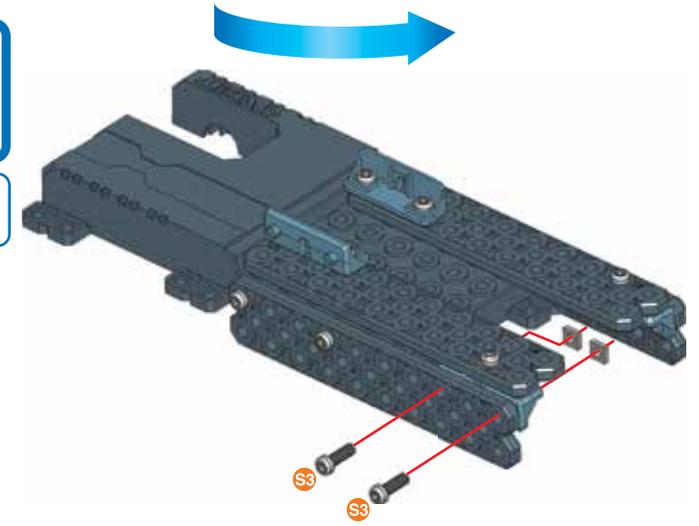
12 mm	x1
1/2"	x1

	1:1
--	------------

**67**

12 mm	x2
1/2"	x2

	1:1
--	------------

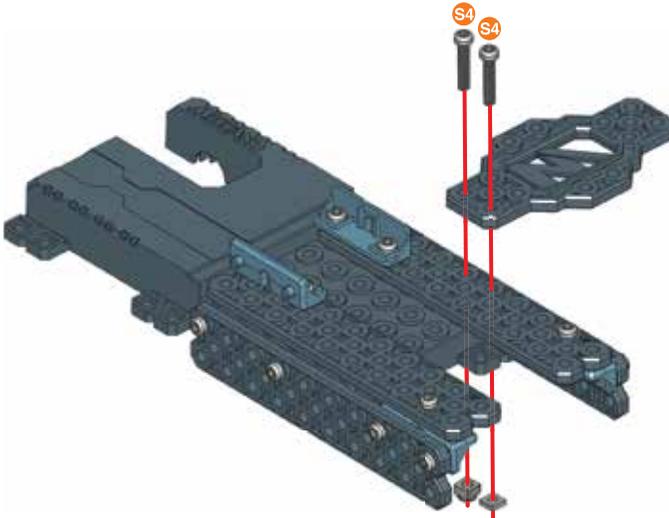
**68**

	x1
--	-----------

19 mm	x2
3/4"	x1

	x1
--	-----------

	1:1
--	------------

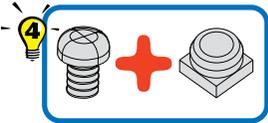
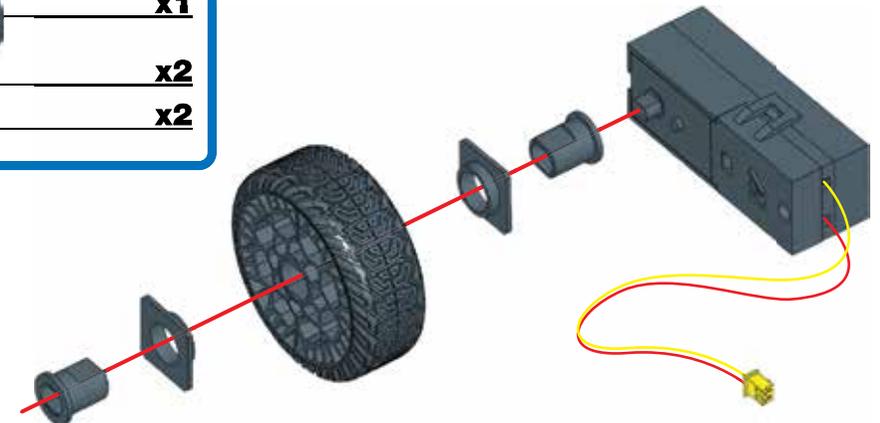
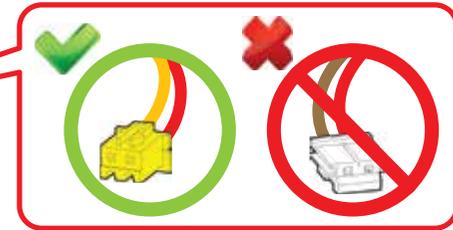
**69**

	x1
--	-----------

	x1
--	-----------

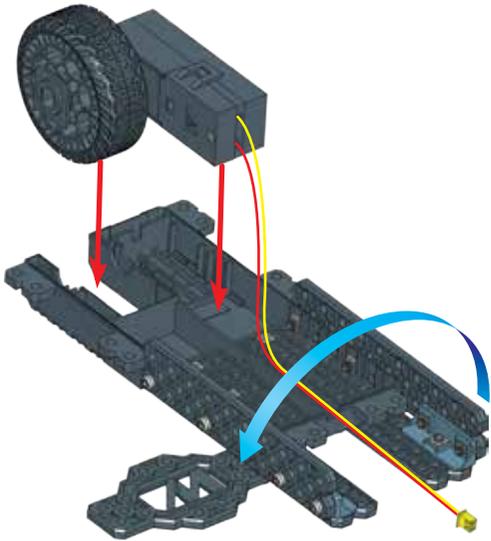
	x2
--	-----------

	x2
--	-----------



70

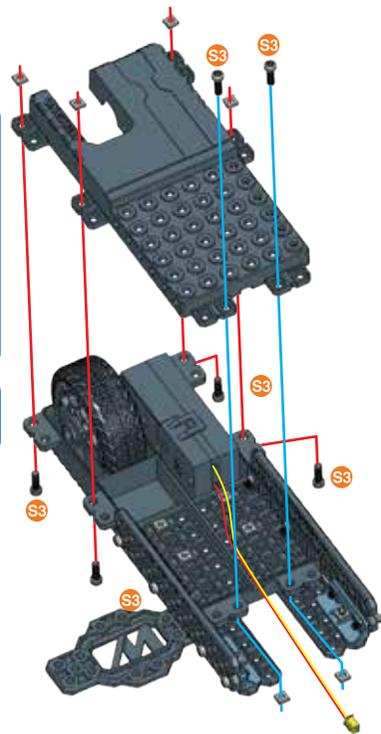
68 + 69 +



71

-  **x1**
-  12 mm | **x6**
-  1/2" | **x6**

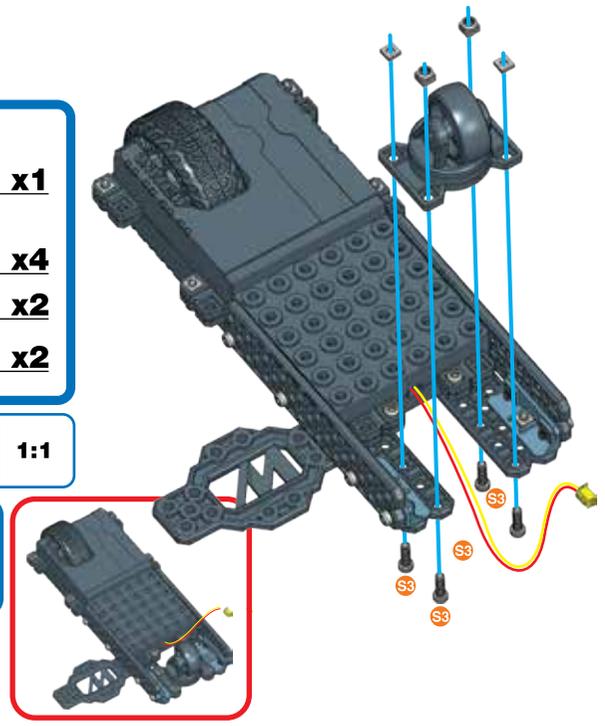
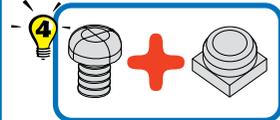
-  **S3** | **1:1**



72

-  **x1**
-  12 mm | **x4**
-  1/2" | **x2**
-  **x2**

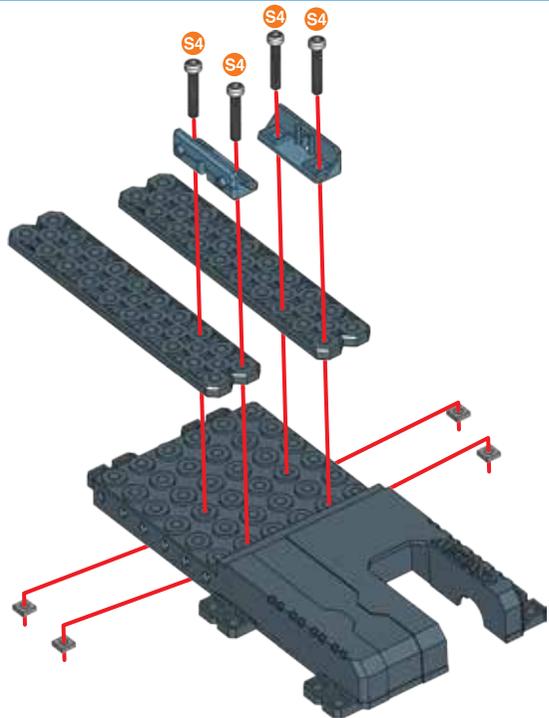
-  **S3** | **1:1**



73

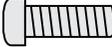
-  **x2**
-  **x2**
-  19 mm | **x4**
-  3/4" | **x4**

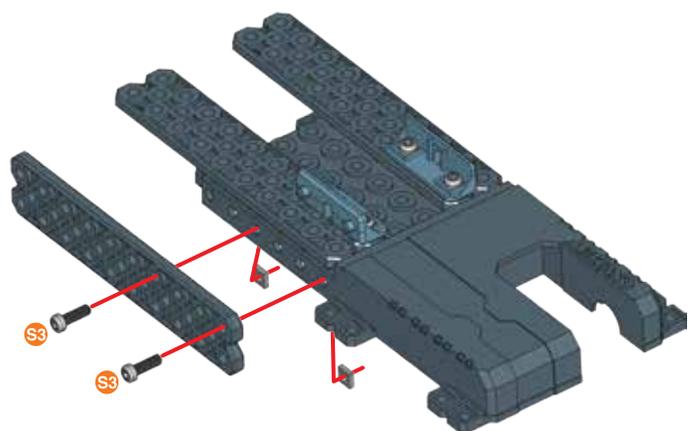
-  **S4** | **1:1**



74

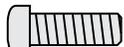
-  **x1**
-  12 mm | **x2**
-  1/2" | **x2**

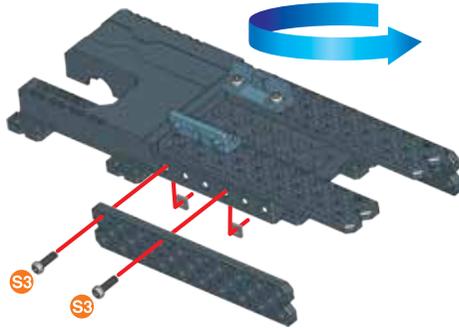
-  **S3** | **1:1**



75

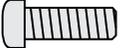
-  **x1**
-  **x2**
-  **x2**

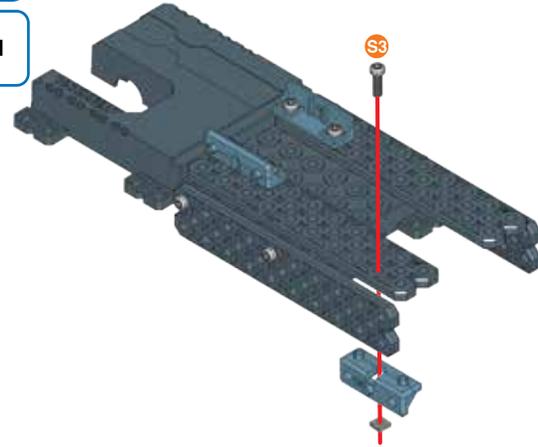
-  **1:1**



76

-  **x1**
-  **x1**
-  **x1**

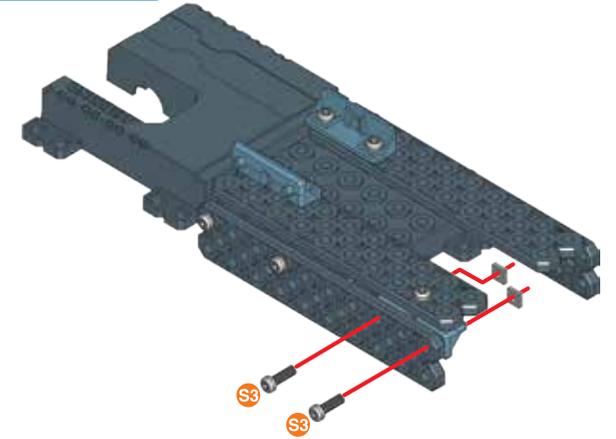
-  **1:1**



77

-  **x2**
-  **x2**

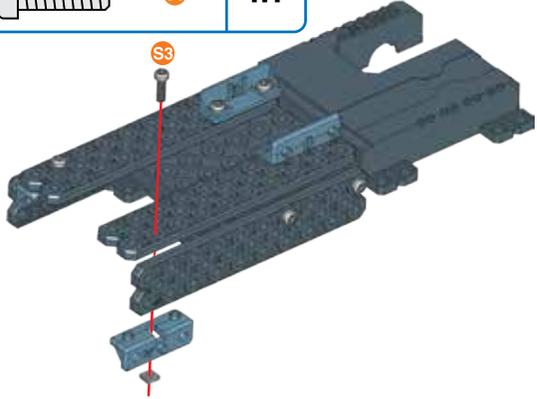
-  **1:1**



78

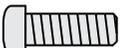
-  **x1**
-  **x1**
-  **x1**

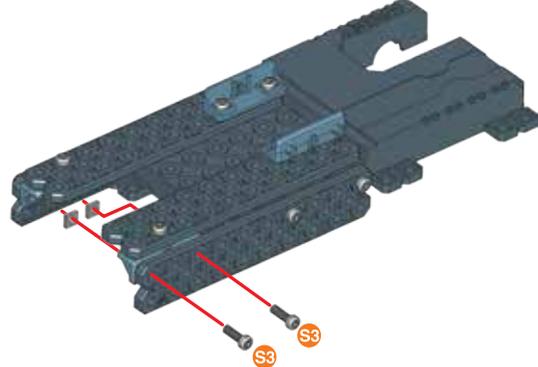
-  **1:1**



79

-  **x2**
-  **x2**

-  **1:1**

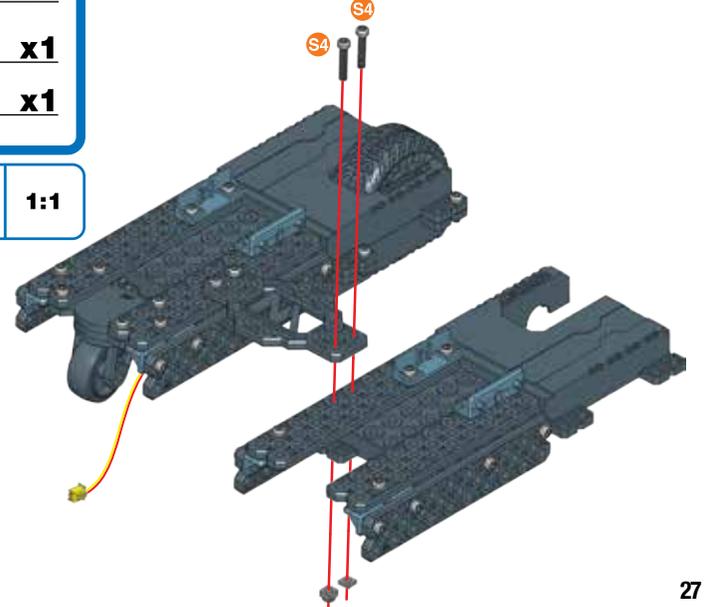
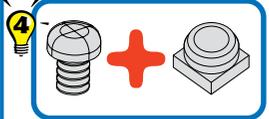


80

72 + 79 +

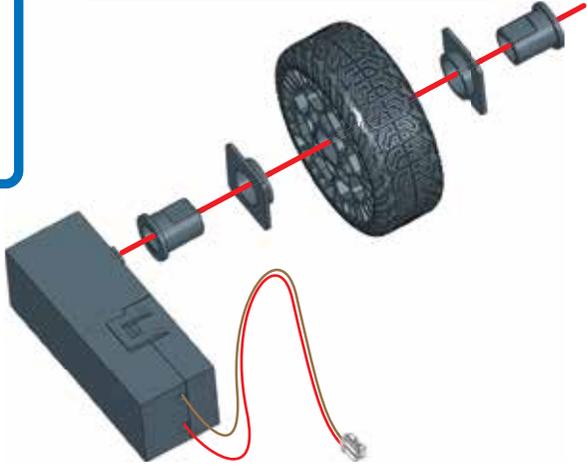
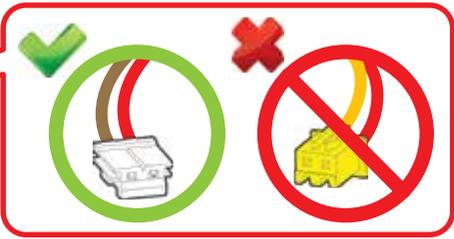
-  **x2**
-  **x1**
-  **x1**

-  **1:1**



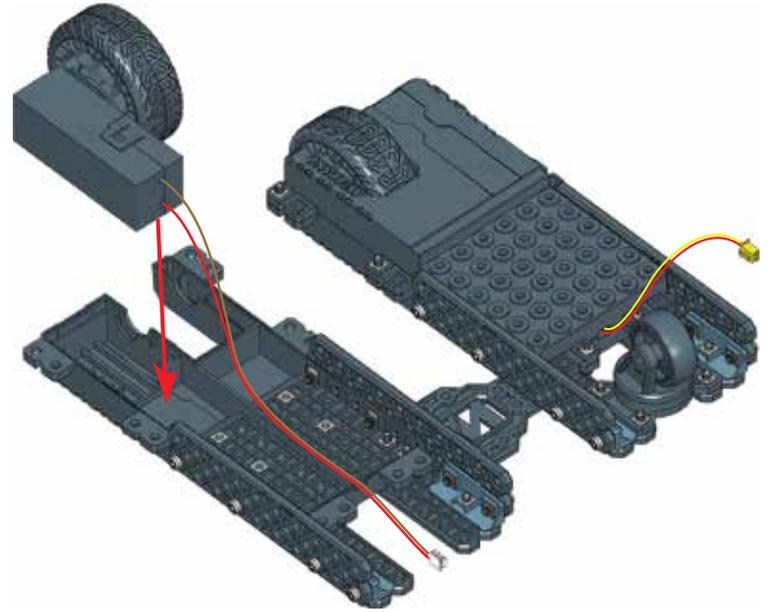
81

-  **x1**
-  **x1**
-  **x2**
-  **x2**



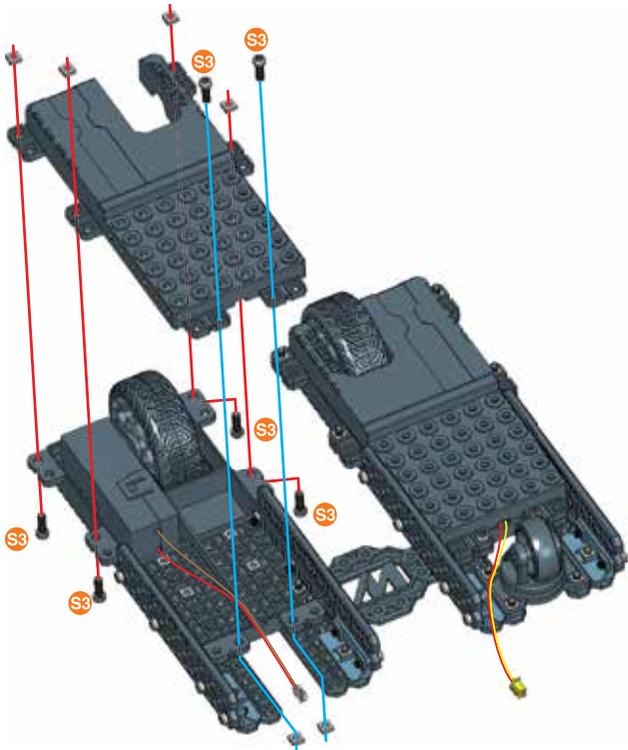
82

80 + 81 +



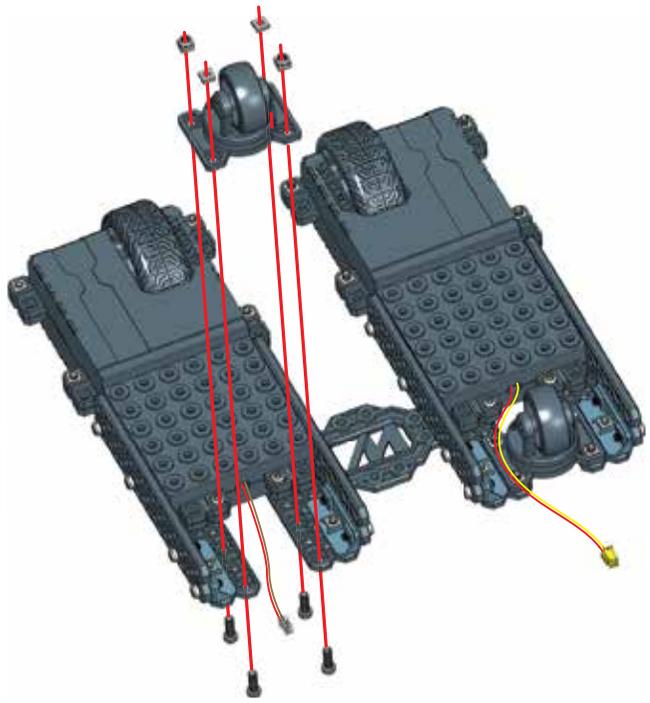
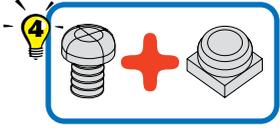
83

-  **x1**
-  12 mm | **x6**
-  **x6**



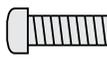
84

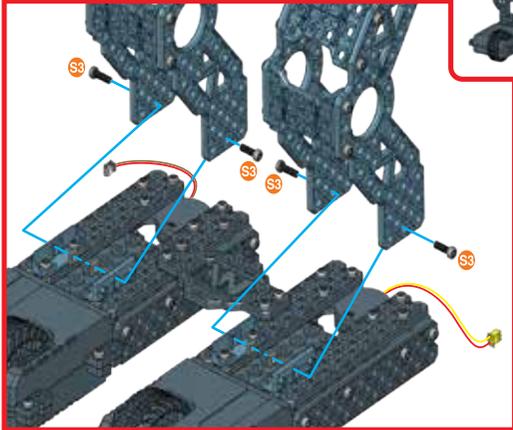
-  **x1**
-  12 mm | **x4**
-  **x2**
-  **x2**



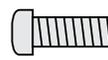
85**60 + 84 +**

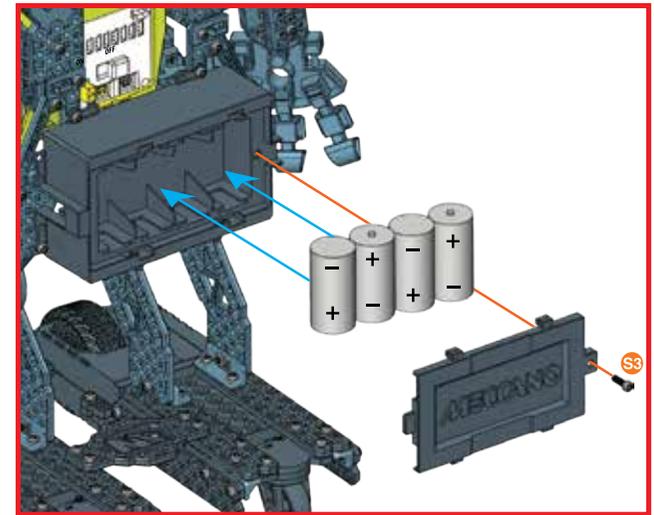
	12 mm 1/2"	x4
		x4

	1:1
--	------------

**87**

	12 mm 1/2"	x1
---	---------------	-----------

	1:1
---	------------

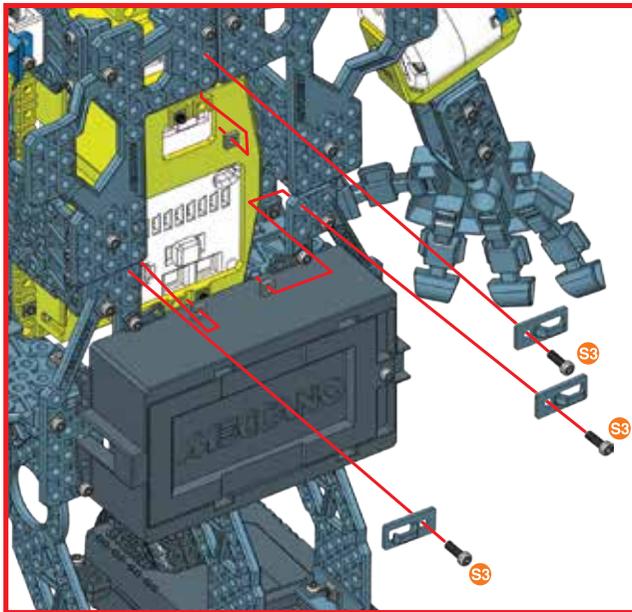
**INSTALACIÓN DE LAS PILAS**

1. Abre la tapa del compartimento de las pilas con una herramienta de Meccano. **2.** Si las pilas están gastadas, tira hacia arriba de uno de sus extremos para extraerlas. **NO** utilices herramientas metálicas o puntiagudas para instalar o extraer las pilas. **3.** Instala las pilas nuevas como se muestra en el esquema de polaridad (+/-) dentro del compartimento de las pilas. **4.** Vuelve a colocar la tapa del compartimento de las pilas. **5.** Consulta la normativa local relativa al reciclaje y desecho de las pilas.

86

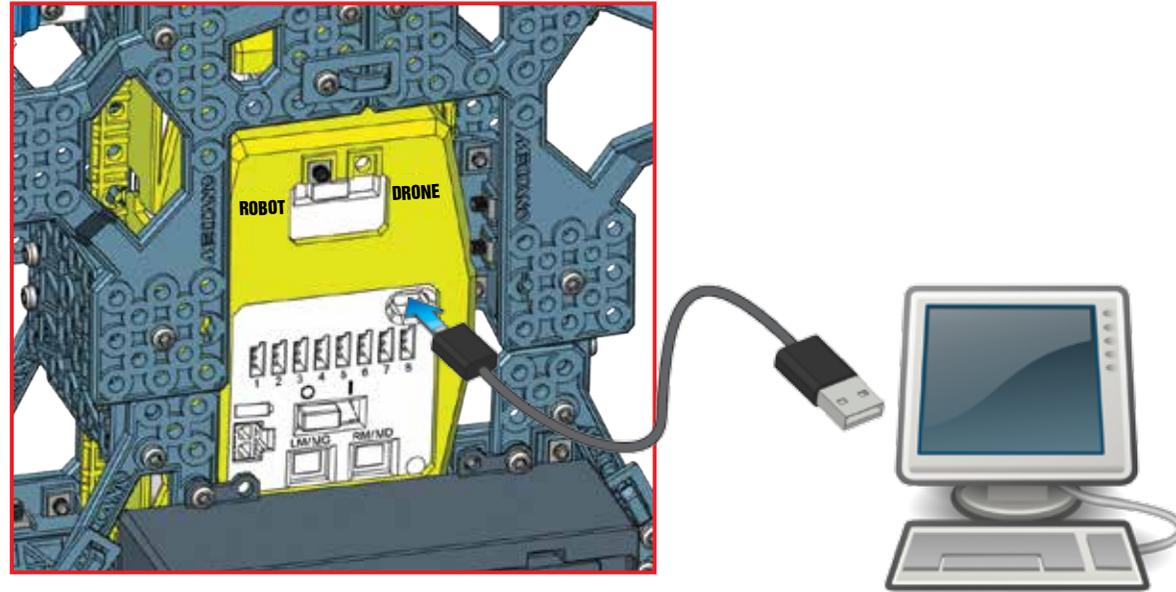
	x3	
	12 mm 1/2"	x3
		x3

	1:1
--	------------



2.1 ENCHUFALO Y DESCARGA TU IDIOMA

Para consultar las instrucciones en otros idiomas, visita www.meccano.com



Meccanoid está programado para hablar en inglés. Si te parece bien la opción de idioma, pasa a la página siguiente.

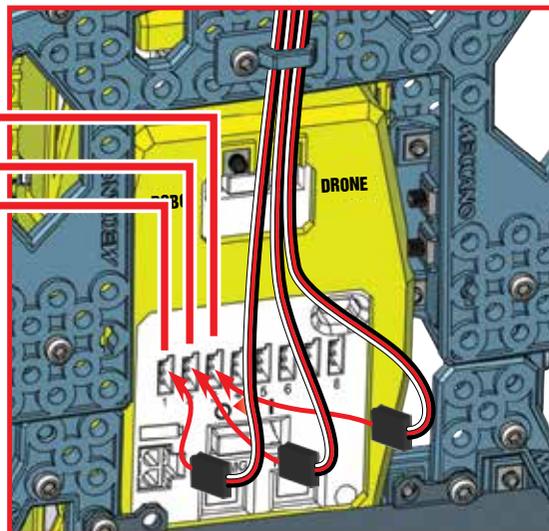
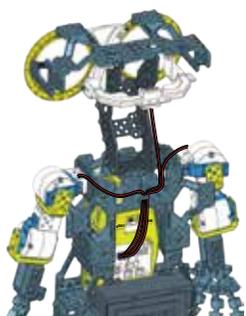
- Si quieres cambiar el idioma, ve a www.meccano.com y busca el tuyo.
- Descarga el software de actualización del robot
- Encuentra el cable USB (incluido)
- Conéctalo al ordenador
- Inserta el micro USB en el puerto del MeccaBrainTM
- Puedes consultar las instrucciones en tu idioma en www.meccano.com

2.2 CONECTA LOS COMPONENTES ELECTRÓNICOS

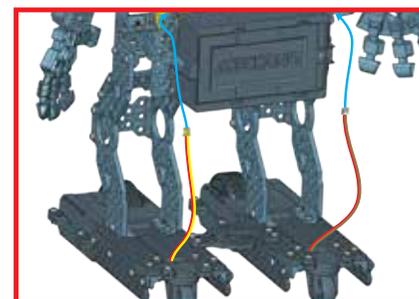
88

Conecta los servos y el módulo LED en los puertos 1,2 y 3

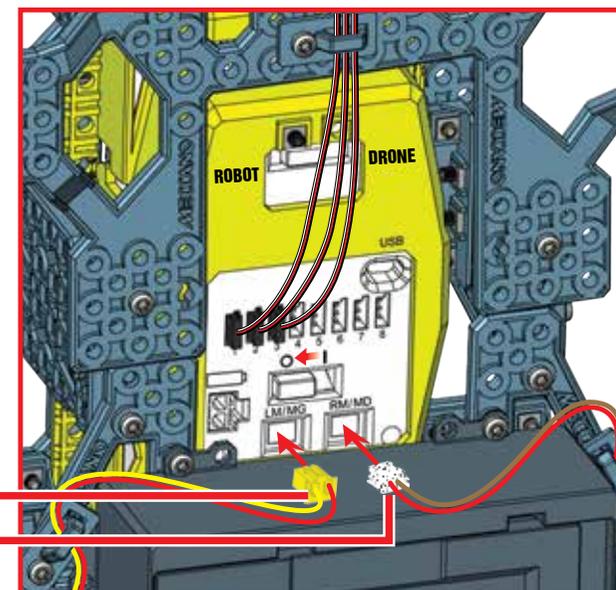
Servo del brazo derecho
LEDs de la cabeza
Servo del brazo izquierdo



89

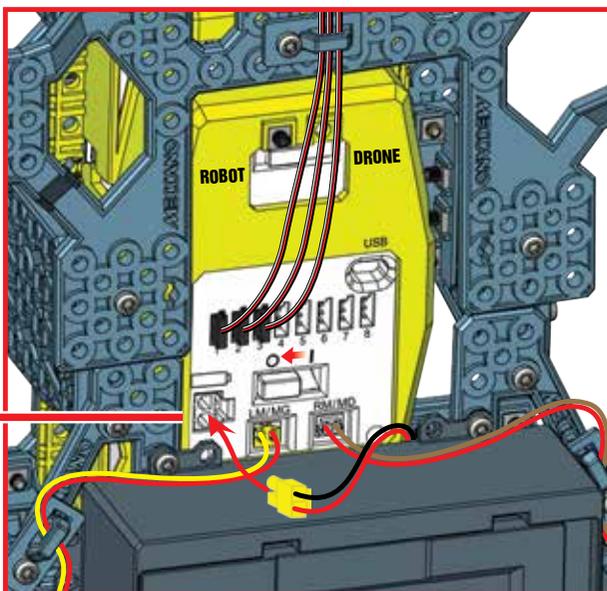


Motor del pie izquierdo
Motor del pie derecho
Conecta el motor del pie izquierdo
el motor del pie derecho



90

Conecta el cable de la batería

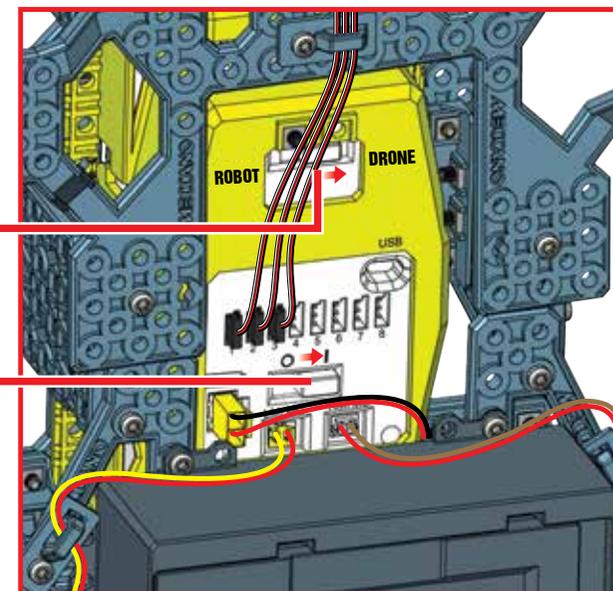


91

Asegúrate de que el robot está en el modo Robot

Enciende el robot

Bien hecho, has completado la construcción



3.1 VAMOS A JUGAR

- 1 Meccanoid comenzará a hablar y comprobará las conexiones mediante un sistema de verificación.
- 2 Si las conexiones son correctas, el robot se reinicia, te preguntará tu nombre y luego se presentará.
Nota: Si las conexiones no son correctas, el robot te lo hará saber. Volver al paso 88 y revisar las conexiones.
- 3 Meccanoid te pedirá que chequees sus comandos de voz. Escucha las instrucciones.
- 4 Dí "Meccanoid", y luego espera a oír el beep, espera a que sus ojos se pongan VERDES, entonces dí "Cuéntame un chiste".

Significado del color de los ojos

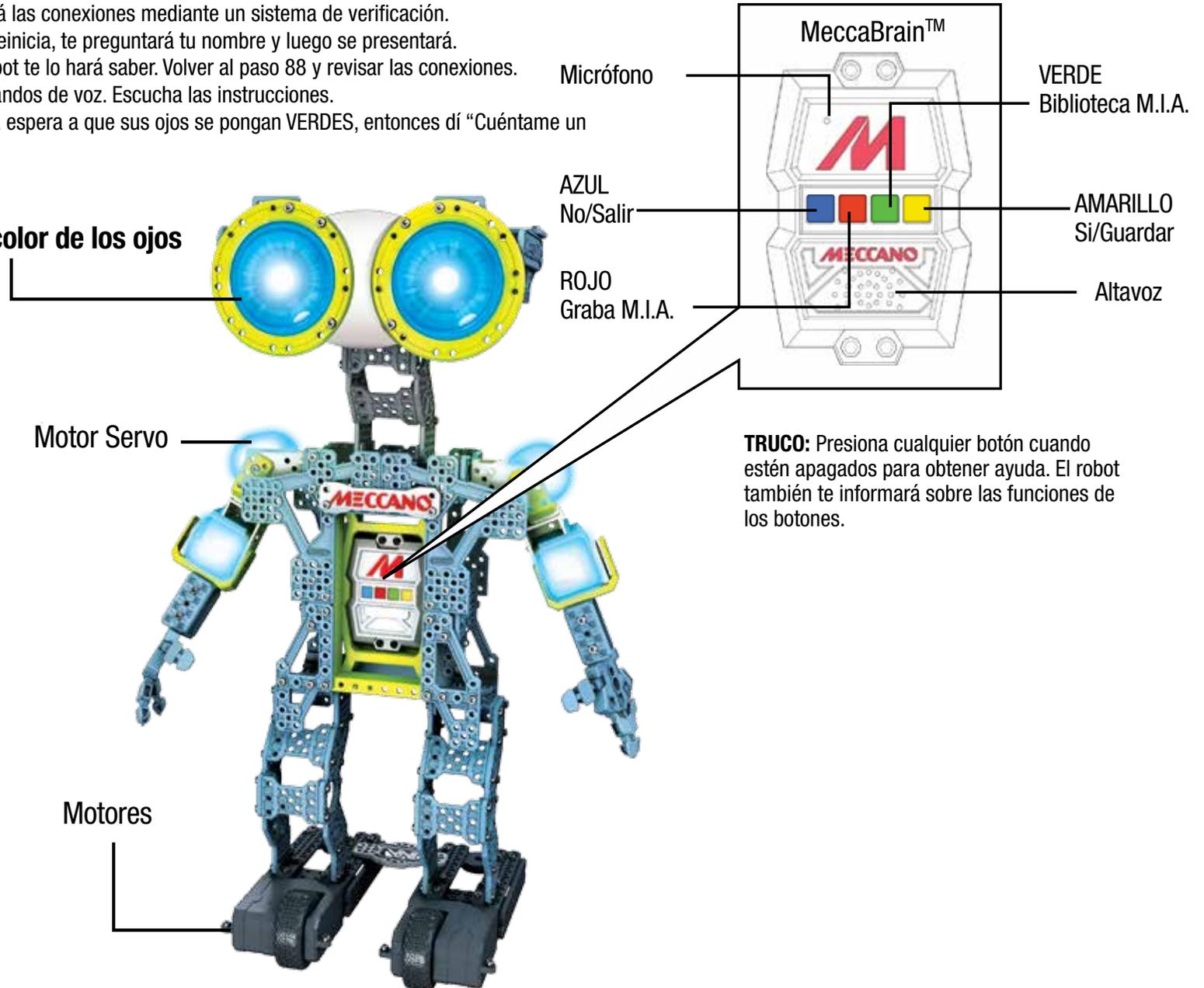
Cuando los ojos del robot son **AZULES**, está esperando a oír "Meccanoid" (o nombre customizado).



Después de oír su nombre, sus ojos se volverán **VERDES**. Ahora dí cualquier comando del Menú Principal



¡YA PUEDES JUGAR!



3.2 TARJETA DE COMANDOS

CONSEJOS DE CONTROL DE VOZ

- 1 Cuando los ojos del robot son AZULES, está esperando a oír "Meccanoid" (o su nombre personalizado si se ha cambiado).
- 2 Entonces dí "Menú principal", "Control de movimiento" o "Ajustes" para navegar entre las 3 secciones de comandos de voz, que se muestran a continuación.
- 3 A continuación, se puede decir un comando de voz de la sección que has seleccionado.
- 4 Habla con claridad cuando des un comando de voz. Ni muy rápido, ni demasiado lento.
- 5 Meccanoid no puede escuchar y hablar al mismo tiempo, así que asegúrate de que ha hablado antes de dar un comando de voz.

TARJETA DE COMANDOS

MENÚ PRINCIPAL

"CONTROL DE MOVIMIENTOS"

"GRABA M-I-A"

"BIBLIOTECA M-I-A"

"PRESENTATE"

"CUÉNTAME UN CHISTE"

"¿QUÉ HORA ES?"

"CHOCA ESOS CINCO"

"APRETÓN DE MANOS"

"ANDA CONMIGO"

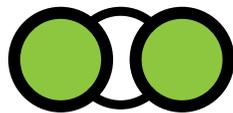
"AJUSTES"

"VETE A DORMIR"

"AYUDA"

"LISTA DE ÓRDENES"

"MENÚ PRINCIPAL"



GUÍA DE BOTONES



•NO
•SALIR



GRABA M.I.A.



BIBLIOTECA
M.I.A.



•SÍ
•GUARDAR

CONTROL DE MOVIMIENTOS

"ADELANTE"

"ATRÁS"

"GIRA"

"GIRO A LA IZQUIERDA"

"GIRO A LA DERECHA"

"BAILA"

"KUNG FU"

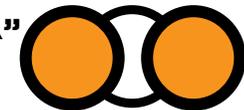
"HAZ EJERCICIO"

"AYUDA"

"LISTA DE ÓRDENES"

"AJUSTES"

"MENÚ PRINCIPAL"



AJUSTES

"CONFIGURA LA HORA"

"CONFIGURA LA FECHA"

"AJUSTE DE VOLUMEN"

"REVISIÓN DEL SISTEMA"

"APRENDE MI NOMBRE"

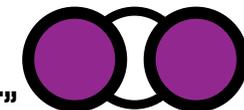
"DA UN NOMBRE AL ROBOT"

"AYUDA"

"LISTA DE ÓRDENES"

"CONTROL DE MOVIMIENTOS"

"MENÚ PRINCIPAL"



DI
"MENÚ
PRINCIPAL"
PARA VOLVER

DI
"MENÚ
PRINCIPAL"
PARA VOLVER



3.3 COMANDOS DE VOZ

1 Cuando los ojos del robot son **AZULES**, está esperando a oír “Meccanoid” (o nombre customizado).



2 Después de oír su nombre, sus ojos se volverán **VERDES**. Ahora dí cualquier comando del Menú Principal



 **Dí: Preséntate.***

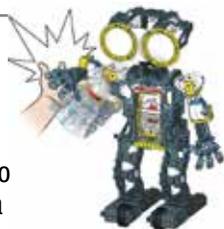
 **Meccanoid:** se presentará.

 **Dí: Lista de órdenes.**

 **Meccanoid:** listará todas las órdenes de voz disponibles en el modo actual.

 **Dí: Choca esos cinco.***

 **Meccanoid:** levantará su brazo y te pedirá que “choques esos cinco”.
Nota: Suavemente, pero de manera firme choca su mano.



 **Dí: Cuéntame un chiste.***

 **Meccanoid:** te contará un chiste.

 **Dí: Anda conmigo.***

 **Meccanoid:** te pedirá que cojas su mano y le lleves a pasear.
Nota: Levanta la mano del robot y caminará hacia adelante. Cuando hayas terminado, suelta la mano de Meccanoid y se detendrá.



 **Dí: Control de movimiento.**

 **Meccanoid:** sus ojos serán de color naranja y esperará a que le des la siguiente orden. Dí alguna de las siguientes órdenes:

- Adelante
- Atrás
- Gira a la izquierda
- Gira a la derecha
- Gira
- Kung Fu*
- Haz ejercicio*
- Baila*
- Ayuda
- Menú principal
- Lista de órdenes

Nota: en este menú, tan solo tienes que decir la orden. Por ejemplo, dí “adelante” y Meccanoid se moverá hacia adelante.

Nota: Dí “Lista de órdenes” para acceder a a las órdenes disponibles en este menú.

 **Dí: ¿qué hora es?***

 **Dí: Apretón de manos.***

 **Meccanoid:** levantará su mano derecha y te dirá que le des un apretón de manos



 **Dí: Graba M.I.A.**

 **Meccanoid:** te dirá la hora.
Nota: Primero deberás configurar la hora en ajustes.

 **Dí: Biblioteca M.I.A.**

 **Meccanoid:** te dirá cómo grabar usando el Movimiento Inteligente Aprendido, o M.I.A.

M.I.A. te permite crear animaciones moviendo físicamente el robot y podrás nombrarlas y guardarlas en la biblioteca M.I.A.

 **Dí: Biblioteca M.I.A.**

 **Meccanoid:** te permitirá reproducir una da las grabaciones, de tu biblioteca M.I.A.

 **Dí: Ayuda.**

 **Meccanoid:** te dirá el modo actual y te dará trucos sobre el mismo.

 **Dí: Menú principal.**

 **Meccanoid:** saldrá al menú principal.

 **Dí: Ajustes.**

 **Meccanoid:** sus ojos serán morados y esperará a tu siguiente orden. Dí alguna de las siguientes:

- Configura la fecha
- Configura la hora
- Aprende mi nombre
- Da un nombre al robot
- Revisión del sistema
- Ajuste de volumen
- Ayuda
- Menú principal
- Lista de órdenes

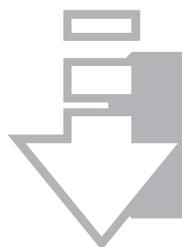
 **Dí: Vete a dormir.**

 **Meccanoid:** irá a dormir.
Nota: presiona cualquier botón para despertarle.

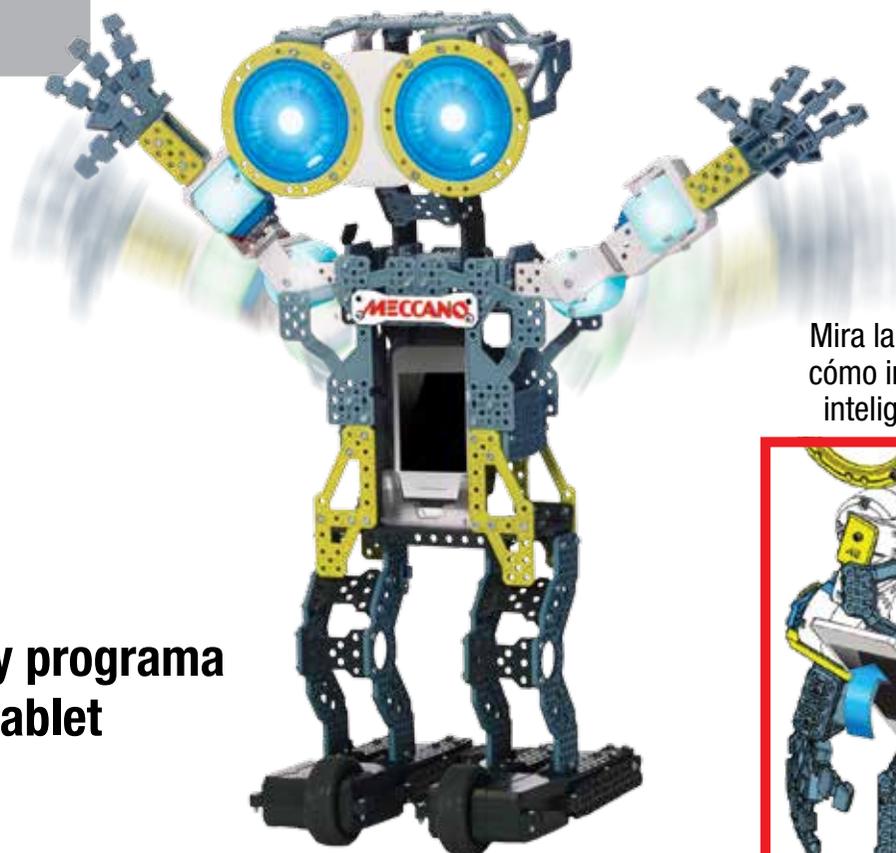
* Por favor, ten en cuenta que las órdenes de voz con un asterisco (*) no funcionan en el modo Drone. El modo Drone es solo para modelos alternativos y no está recomendado para Meccanoid cuando está montado tal y como se muestra en el manual de instrucciones.

Para acceder al modo Drone, desliza el interruptor al MODO DRONE.

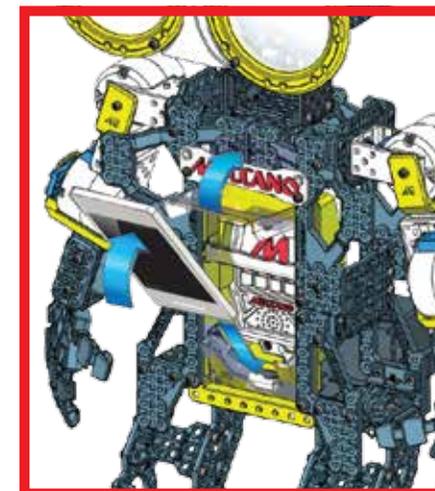
3.4 DESCARGA LA APLICACION GRATUITA



**DESCARGA LA
APLICACION
GRATUITA***



Mira la imagen de abajo de cómo instalar el Dispositivo inteligente en Meccanoid



¡MAS FORMAS DE JUEGO!

Descarga la aplicación gratuita y programa Meccanoid en tu smartphone o tablet

Programa movimientos y/o sonidos con:

1. M.I.A. (Movimiento inteligente aprendido)
2. Controla el robot utilizando el modelo 3D (Ragdoll)*
3. Captura de movimiento de Realidad Extrema*

* Es necesario un dispositivo inteligente (no incluido)

App gratuita disponible en www.meccano.com

¡IMPORTANTE! CONSULTA EN LA WEB WWW.MECCANO.COM PARA COMPROBAR SI TU DISPOSITIVO ES COMPATIBLE (ES POSIBLE QUE NO FUNCIONE CON TODOS LOS DISPOSITIVOS*)

* COMPATIBLE CON DISPOSITIVOS IOS (APPLE) Y ANDROID SELECCIONADOS (SE VENDEN POR SEPARADO). CONSULTA LA LISTA DE DISPOSITIVOS COMPATIBLES Y LOS REQUISITOS DE SISTEMA EN WWW.MECCANO.COM PARA COMPROBAR SI ESTE PRODUCTO CUMPLE CON TU DISPOSITIVO. SPIN MASTER SE RESERVA EL DERECHO A RETIRAR LA APLICACION DEL MERCADO EN CUALQUIER MOMENTO Y SIN PREVIO AVISO.



 **Bluetooth**

Meccanoid se comunica con tu smartphone o tablet a través de Bluetooth®

INFORMACION PARA EL CONSUMIDOR

INFORMACIÓN DE SEGURIDAD SOBRE LAS PILAS:

- Requiere 4 pilas alcalinas C/LR14 de 1,5 V (no incluidas).
- Las pilas son objetos pequeños.
- Las pilas deben ser sustituidas por un adulto.
- Sigue las instrucciones de polaridad (+ / -) que aparecen en el compartimento de las pilas.
- Retira rápidamente las pilas usadas.
- Las pilas usadas deben desecharse de forma adecuada.
- Retira las pilas si va a guardar el juguete durante un período de tiempo prolongado.
- Utiliza únicamente pilas del tipo recomendado o de un tipo equivalente.
- NO expongas las pilas usadas al fuego.
- NO deseches las pilas usadas quemándolas, ya que podrían explotar o desprender productos químicos.
- NO mezcles pilas nuevas y viejas, ni mezcle pilas de tipos distintos (p. ej. alcalinas y normales).
- NO utilices pilas recargables.
- NO intentes recargar pilas no recargables.
- NO causes cortocircuitos en las terminales de corriente.

INFORMACIÓN IMPORTANTE:

Retira todo el embalaje antes de utilizar el producto. Conserva toda la información, las direcciones y los números de teléfono para futuras referencias. El contenido del paquete puede no corresponder con las imágenes. Meccano se reserva el derecho a suspender el sitio web www.meccano.com en cualquier momento. Mantén el producto alejado de obstáculos y riesgos eléctricos.

MEDIDAS DE SEGURIDAD:

Se recomienda la supervisión de un adulto. Coloca tu Meccanoid en el suelo cuando vayas a utilizarlo, nunca en una mesa ni cerca de las escaleras. Comprueba periódicamente si el juguete o los sensores han sufrido daños. En caso de que estén dañados, deja de utilizar el juguete. Mantén las manos, el pelo y la ropa alejados del juguete cuando el interruptor esté en posición de ENCENDIDO. APAGA tu Meccanoid cuando no vayas a utilizarlo. No lo pierdas de vista mientras lo estés usando; debe estar bajo control en todo momento. Los usuarios del producto deben seguir todas las recomendaciones de este manual de instrucciones.

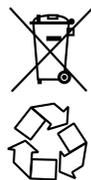
CUIDADO Y MANTENIMIENTO:

Este producto debe utilizarse únicamente en interiores. No lo utilices en exteriores, ya que la suciedad, la hierba y el cemento pueden arañar

el acabado y bloquear los sensores. No sumerjas el juguete en agua. No utilices el juguete cerca del agua. Esto puede resultar muy peligroso ya que podría provocar un mal funcionamiento o dañar los componentes electrónicos. Mantén limpios los sensores; límpialos con un paño suave. No insertes objetos extraños en el puerto USB ni en los sensores. No tires con fuerza de ninguna parte del robot, ya que podrías dañarlo.

RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS:

Si se interrumpe el funcionamiento normal del producto, es posible que se deba a interferencias electromagnéticas fuertes. Para reiniciarlo, apágalo y vuelve a encenderlo. Si el producto sigue sin funcionar normalmente, cambia la zona de uso y vuelve a intentarlo. Las pilas usadas pueden impedir que el producto funcione correctamente. Para conseguir un rendimiento óptimo, cambia las pilas.



Requiere 4 pilas alcalinas C/LR14 de 1,5 V (no incluidas). Las baterías o paquetes de baterías deben reciclarse, o desecharse de forma adecuada. Cuando este producto alcance el final de su vida útil, no lo deseches como residuo doméstico. La normativa de residuos de aparatos eléctricos y electrónicos exige que se recojan de forma separada, para que puedan tratarse con las mejores técnicas de recuperación y reciclaje disponibles. De esta forma, se minimizará el impacto que la contaminación del suelo y el agua, causada por sustancias peligrosas, tiene sobre el medio ambiente y la salud humana, se reducirán los recursos necesarios para fabricar nuevos productos y se evitará la saturación de los vertederos. ¡Colabora desechando este producto de forma adecuada! El símbolo del contenedor con ruedas significa que debe desecharse como "residuo de aparatos eléctricos y electrónicos". Puedes devolver un producto viejo en su establecimiento habitual cuando adquieras un producto nuevo similar. Si deseas obtener más información, consulta con las autoridades locales.

Un adulto debe revisar periódicamente el producto para asegurarse de que no sufre ningún daño, si así fuera, interrumpe su uso. Se recomienda la supervisión de un adulto durante el juego. Retira todo el material de embalaje y sujeción antes de utilizar el producto. Conserva toda la información, las direcciones y números de teléfono para futuras referencias. El contenido del paquete puede no corresponder con las imágenes impresas. Meccano se reserva el derecho a suspender la página web www.meccano.com en cualquier momento. Mantén el producto alejado de obstáculos y riesgos eléctricos.

Apple, el logotipo de Apple, iPhone, iPad y iPod touch son marcas registradas de Apple Inc., registradas en los Estados Unidos y otros países. App Store es una marca de servicio de Apple Inc. Google Play™ es una marca registrada de Google Inc. La marca denominativa Bluetooth® es una marca registrada propiedad de Bluetooth SIG, Inc. y cualquier uso de dicha marca por Spin Master Ltd. está autorizado bajo licencia.

Por la presente, Spin Master International SARL declara que este juguete Meccanoid G15™ cumple con los requisitos esenciales y con otras provisiones relevantes de la Directiva 1999/5/EC. Se puede solicitar una copia de la declaración de conformidad en customercare@spinmaster.com o en SPIN MASTER INTERNATIONAL S.A.R.L., 16 Avenue Pasteur, L-2310, Luxemburgo.

⚠ ADVERTENCIA: PELIGRO DE ASFIXIA – Contiene piezas pequeñas. No conveniente para niños menores de 36 meses.



MECCANO
LAKER SYSTEM
MECCANO^{TECH}

La conexión Bluetooth funciona a: 2,4 GHz

TM & © 2015 MECCANO para el embalaje, instrucciones y modelos construidos con este set. MECCANO es una marca comercial exclusiva de MECCANO. El logo de Spin Master es una marca registrada de Spin Master Ltd. Reservados todos los derechos. Patente pendiente.

El producto podría hacer movimientos inesperados. El usuario y cualquier cuerpo extraño deben mantenerse al menos a unos 30cm del producto para evitar cualquier impacto no deseado. El juguete sólo se debe conectar a dispositivos de clase II que lleven el símbolo: 

PRECAUCION. Riesgo de corte: el producto contiene partes afiladas. El contacto con ellas podría provocar lesiones. Mantén estas partes afiladas lejos de los dedos y del cuerpo. Manipula el juguete con cuidado. Utilízalo bajo la supervisión de un adulto. Todos los cables deben estar bien sujetos con el clip para cables que se proporciona #M044 para evitar riesgos provocados por algún cable suelto. En la caja se incluyen clips para cables adicionales. Coloca el teléfono en la bandeja para teléfono únicamente en el modo de captura de movimiento. Activa el producto sólo en áreas apropiadas para tal fin (zonas amplias, sin obstáculos). El producto se ha diseñado para usarlo en el suelo.

Esta marca autentifica que el producto que Ud. ha adquirido ha sido distribuido por BIZAK, de forma exclusiva, para el mercado español. Ello implica que ha pasado nuestros estándares de calidad y ha sido adaptado para su venta en nuestro mercado. No obstante, si tiene algún problema, contacte con nosotros. Tfno. 902 901 797. Email: sat@bizak.es. BIZAK no se hace responsable de productos comercializados sin la presente marca que puede haber sido adquiridos en otros mercados y comercializados por terceras empresas ajenas a las nuestras.

CERTIFICADO DE AUTENTICIDAD BIZAK



Distribuido por Bizak S.A.
Camino de Ibarsusi s/n
48004 Bilbao (España)
www.bizak.es



FABRICADO EN CHINA

SPIN MASTER LTD., 450 FRONT STREET
WEST, TORONTO, ON M5V 1B6 CANADA.
Importado en EU por
Spin Master International, S.A.R.L., 16
Avenue Pasteur . L-2310, Luxembourg
T91763_0007_20072878_bizak_CLNG_IB_R2